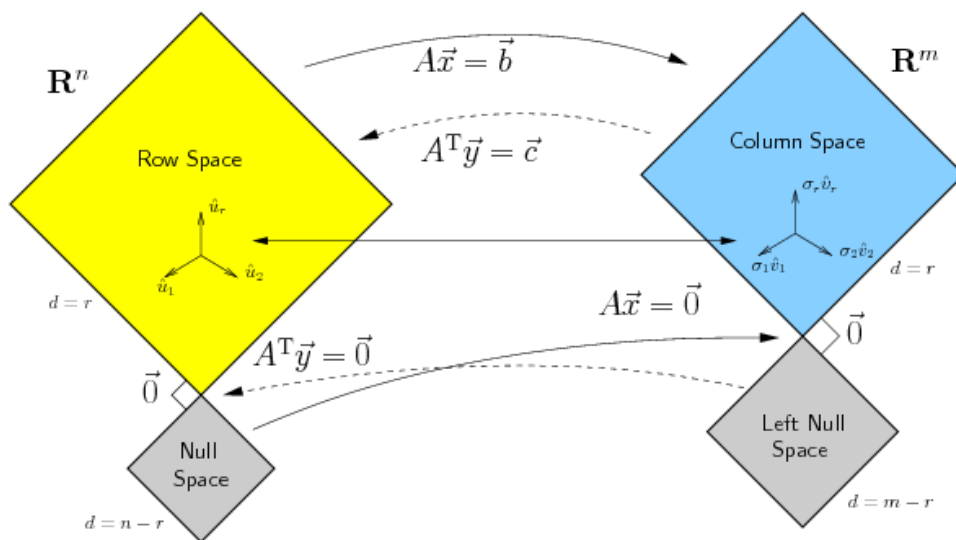


Σημειώσεις Γραμμικής Άλγεβρας II

Δημήτρης Παππάς
Τμήμα Στατιστικής
ΟΠΑ

Ακαδημαϊκό έτος 2021-2022



Το μάθημα κατ' αρχάς συνεχίζει την θεωρία των πινάκων και διανυσματων του \mathbb{R}^n που έγινε στο μάθημα Γραμμική Άλγεβρα 1. Επικεντρωνόμαστε σε κάποια ζητήματα που έχουν σημαντικές εφαρμογές στη στατιστική: προβολές και ελάχιστα τετράγωνα, ορίζουσες, καθώς και ιδιοτιμές/ιδιοδιανύσματα πινάκων, διαγωνοποίηση πινάκων (συμμετρικών η μή) και αναλύουμε διεξοδικά τις τετραγωνικές μορφές και τις εφαρμογές τους στα ακρότατα.

Στη συνέχεια μελετάμε σημαντικά αποτελέσματα της Γραμμικής Άλγεβρας:

Την διάσπαση Ιδόμορφων τιμών (*SVD*), την Ορθοκανονικοποίηση - Gram - Schmidt, την παραγοντοποίηση *QR*, τον ψευδοαντίστροφο πίνακα A^\dagger , το Θεώρημα *Cayley - Hamilton*, τους Ορθογώνιους πίνακες και δίνουμε παραδείγματα απο δυναμικά συστήματα και στοχαστικούς πίνακες ως εφαρμογές των ιδιοτιμών και ιδιοδιανυσμάτων. Τελος μελετάμε την Ανάλυση Κυρίων Συνιστωσών, (*PCA*) καθώς και την κανονική μορφή *Jordan*.

Υλη Γραμμικής Άλγεβρας 2

- Ευθεία γραμμικής παλινδρόμησης και πολυωνυμική προσέγγιση
- Ορίζουσες και πίνακες προβολής
- Ομοιοι Πίνακες
- Ιδιοτιμές - ιδιοδιανύσματα
- Θεώρημα *Cayley - Hamilton* και ελάχιστο πολυώνυμο
- Διαγωνοποίηση, το Φασματικό Θεώρημα
- Παραγοντοποίηση *QR*
- Ορθοκανονικοποίηση - Gram - Schmidt
- Τετράγωνικες μορφές και η κανονική μορφή αυτών.
- Ακρότατα και ηληκιο *Rayleigh*
- Στοχαστικοί πίνακες - δυναμικά συστήματα
- Διάσπαση ιδιάζουσων τιμών (*SVD*)
- Πινάκας διακύμανσης συνδιακύμανσης
- Πινάκας συσχέτισης
- Ο εκθετικός Πινάκας
- Ανάλυση κυρίων συνιστωσών (*PCA*)
- Ο Ψευδοαντίστροφος πίνακας A^\dagger
- Τετραγωνική ρίζα πίνακα, πολική διάσπαση πίνακα
- Κανονική Μορφή *Jordan*

Αυτές οι σημειώσεις είναι μια σύντομη παρουσίαση της ύλης του μαθήματος Γραμμική Άλγεβρα II, για παραπάνω λεπτομέρειες οι φοιτητές παρακαλούνται να ανατρέξουν στα βιβλία που τους διανέμονται.

Ευχαριστώ πολύ στον παλιό φοιτητή μου Γιώργο Δομαζάκη για την βοήθεια στην δακτυλογράφηση αυτων των σημειώσεων οταν ηταν ακομα προπτυχιακός φοιτητής.

1 Εισαγωγή- Επανάληψη της Γραμμικής Άλγεβρας 1

Σαν επανάληψη της Γραμμικής 1, τα κυριότερα σημεία είναι:

Γραμμικές απεικονίσεις, οι 4 θεμελιώδεις υπόχωροι, Εσωτερικά γινόμενα και ιδιότητες (και παραδείγματα των παραπάνω.)

- Ορισμός και ιδιότητες νόρμας, Νόρμες διανυσμάτων, νόρμα που επάγεται από το εσωτερικό γινόμενο σε Γραμμικό χώρο, παραδείγματα, μοναδιαίοι κύκλοι σε κάθε περίπτωση.
- Απόσταση διανυσμάτων σε γραμμικό χώρο.
- Ορθογώνιοι Υπόχωροι- Το θεμελιώδες Θεώρημα της Γραμμικής Άλγεβρας 2:
Έστω ο πίνακας A , $m \times n$. Τότε,

$$N(A) = R(A^T)^\perp$$

$$R(A) = N(A^T)^\perp$$

Επίσης, οι διαστάσεις αθροίζονται:

$$\dim(N(A)) + \dim(R(A^T)) = n$$

$$\dim(N(A^T)) + \dim(R(A)) = m$$

Υπενθύμιση, Το Θεμελιώδες Θεώρημα της Γραμμικής Άλγεβρας μέρος πρώτο, μας λέει ότι:
Έστω ο πίνακας A , $m \times n$ και με $\text{rank}(A) = r$. Τότε,

$$\dim R(A) = r, \quad \dim N(A) = n - r, \quad \dim R(A^T) = r, \quad \dim N(A^T) = m - r$$

- Ίχνος (trace) πίνακα A , $\text{tr}(A)$.
- Εσωτερικό γινόμενο $\langle A, B \rangle = \text{tr}(B^T A)$, παραδείγματα.

Έτσι, έχοντας καταλήξει σε έναν διανυσματικό χώρο που η νόρμα του επάγεται από εσωτερικό γινόμενο (Χώρος Hilbert) έχουμε όλες τις γεωμετρικές ιδιότητες του χώρου: Απόσταση (νορμα), γωνία (εσωτερικό γινόμενο) συνδεδεμένα μεταξύ τους.

2 Πινακές προβολής, Ευθεία ελαχίστων τετραγώνων, Γραμμική παλινδρόμηση με πολλές μεταβλητές

2.1 Πινακές προβολής

Ορισμός 1 Πίνακας προβολής (Projection matrix)

Ως πίνακα προβολής ορίζουμε τον

$$P_A = A(A^T A)^{-1} A^T$$

Θεώρημα 1 Ένας πίνακας P είναι προβολή αν

- $P^2 = P$
- $P^T = P$

Ο πίνακας προβολής προβάλλει στον $\mathcal{R}(A)$, το σύνολο τιμών δηλαδή του A (ή ισοδύναμα των χώρων των στηλών του A) και είναι $m \times n$ - όχι απαραίτητα τετραγώνικος.

Αν $b \notin \mathcal{R}(A)$ τότε $P_A b = b_1$ και $b = b_1 + b_2$ όπου $b_1 \in \mathcal{R}(A)$ και $b_2 \in \mathcal{R}(A)^\perp$. Άρα παρατηρούμε ότι "κόβει" το διάνυσμα b σε 2 άλλα, τα b_1 και b_2 .

Αν ο πίνακας A αντιστρέφεται τότε $P_A = A(A^T A)^{-1} A^T = A A^{-1} A^T{}^{-1} A^T = I$. Άρα $\mathcal{R}(A) = \mathbb{R}^m$.

Σημείωση: το κομμάτι $(A^T A)^{-1} A^T$ ονομάζεται ψευδοαντίστροφος και συμβολίζεται με A^\dagger για κάποιον πίνακα $A_{n \times m}$ μη αντιστρέψιμο.

Θεώρημα 2 Αν $A \subset V$, όπου V γραμμικός υπόχωρος και P_A προβολή, αν $Px = \hat{x}$ τότε

$$\|x - \hat{x}\| \leq \|x - y\| \quad \text{για κάθε } y \in A,$$

δηλαδή το \hat{x} είναι η μικρότερη απόσταση.

Παράδειγμα 1 Έστω

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}.$$

Παρατηρούμε ότι $A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ και $\text{rank}(A) = 2 < \dim(\mathbb{R}^3) = 3$. Έχουμε λοιπόν ότι:

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x + y \\ 2x + y \\ 3x + y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} k \\ x + k \\ 2x + k \end{bmatrix} \quad x, k \in \mathbb{R}$$

Ας βρούμε τον πίνακα προβολής. Έχουμε

$$P_A = A(A^T A)^{-1} A^T = \dots = \begin{bmatrix} 5/6 & 1/3 & -1/6 \\ 1/3 & 1/3 & 1/3 \\ -1/6 & 1/3 & 5/6 \end{bmatrix}$$

Αν δράσουμε στο $u^T = (1, -2, 3)$ τον πίνακα προβολής θα έχουμε:

$$P_A u = \dots = \begin{bmatrix} -1/3 \\ 2/3 \\ 5/3 \end{bmatrix}$$

όπου παρατηρούμε ότι ανήκει στον $\mathcal{R}(A)$.

2.2 Η Ευθεία ελαχίστων τετραγώνων

Μια πολύ σημαντική εφαρμογή των πινάκων προβολής είναι η ευθεία ελαχίστων τετραγώνων. Έστω ότι έχουμε διμεταβλητά δεδομένα (x_i, y_i) , $i = 1, \dots, n$ και θέλουμε να τα προβάλουμε σε μια ευθεία της μορφής $y = a + bx$. Βάσει οσων έχουμε πει ως τώρα ο πίνακας προβολής είναι εκείνος που θα προβάλει τα δεδομένα στην ευθεία. Έχουμε λοιπόν ότι

$$y = Ax \Rightarrow \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & x_1 \\ 1 & x_2 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix}$$

όπου αναζητάμε το διανυσμα των α και β . Έχουμε λοιπόν ότι

$$Ax = y \Rightarrow A^T Ax = A^T y \Rightarrow x = (A^T A)^{-1} A^T y$$

ή ισοδύναμα

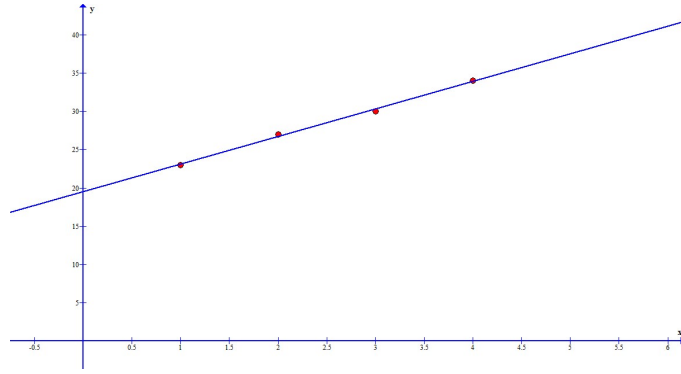
$$y = A\hat{x} = A(A^T A)^{-1} A^T y \Rightarrow \hat{y} = P_A x$$

Παράδειγμα 2 Έστω ότι μας δίνονται τα παρακάτω δεδομένα

Χρόνια (x)	1	2	3	4
Πωλήσεις σε χιλ. € (y)	23	27	30	34

Θέλουμε να βρούμε την ευθεία ελαχίστων τετραγώνων. Κατασκευάζουμε λοιπόν τον πίνακα A

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$$



Σχήμα 1: Η ευθεία και τα δεδομένα

και έχουμε

$$Ax = y \Rightarrow A^T Ax = A^T y \Rightarrow \begin{bmatrix} 4 & 10 \\ 10 & 30 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 114 \\ 303 \end{bmatrix} \Rightarrow \hat{x} = \begin{bmatrix} 19.5 \\ 3.6 \end{bmatrix} \Rightarrow \hat{y} = 19.5 + 3.6x$$

Αν θέλαμε για παράδειγμα να προβλέψουμε, βάσει του παραπάνω μοντέλου, τι θα συνέβαινε στις πωλήσεις 5ο τον χρόνο θα είχαμε $\hat{y} = 19.5 + 3.6 * 5 = 37.5$. Σημειώνουμε ότι τα σημεία (x_n, y_n) δεν βρισκόνται πάνω στην ευθεία, αλλά έχουν την μικρότερη αποσταση από αυτήν. Ορίζουμε ως σφάλμα την απόκλιση τους από την ευθεία

$$\epsilon_i = Ax_i - y_i = \hat{y}_i - y_i$$

το οποίο θέλουμε εν γένει να ελαχιστοποιήσουμε. Αυτό μπορούμε να το επιτύχουμε με τεχνικές διαφορικού λογισμού αλλά είναι κάτι που δεν θα μας απασχολήσει στα πλαίσια αυτού του μαθήματος.

Θεώρημα 3 Εστω $P_x b = b_1$. Αν $b \notin \mathcal{R}(A)$ τότε η $Ax = b$ γίνεται $Ax = b_1$ αρα $b - b_1 \in N(A^T)$

Ιδιότητες λύσης ελαχίστων τετραγώνων:

- (1) Λύνει την $A^T Ax = A^T b$.
- (2) Αν είναι μοναδική τότε $rank(A) = n$ και $\hat{x} = (A^T A)^{-1} A^T b$.
- (3) Αν ο A είναι αντιστρέψιμος τότε η λύση ελαχίστων τετραγώνων είναι $\hat{x} = A^{-1}b$.
- (4) Το $\sum_i \epsilon_i^2 = (Ax - b)^T (Ax - b)$ γίνεται ελάχιστο για $x = \hat{x}$.

2.3 Γραμμική Παλινδρόμηση σε πολλές μεταβλητές :

$$y = a_0 + a_1 t_1 + a_2 t_2$$

Παράδειγμα 3 Θέλουμε να μοντελοποιήσουμε την ελάττωση της μάζας ενός παγωτού που αποθηκεύεται. Αυτή εξαρτάται από τις μέρες αποθήκευσης (σε εβδομάδες) και από την θερμοκρασία αποθήκευσης. Εστω ότι έχουμε τα δεδομένα

Εβδομάδες αποθήκευσης (t)	1	1	1	2	2	2	3	3	3
Θερμοκρασία αποθήκευσης (c)	-10	-5	0	-10	-5	0	-10	-5	0
Μάζα που χάθηκε (g)	0.15	0.18	0.20	0.17	0.19	0.22	0.20	0.23	0.25

Θέλουμε να προσομοιώσουμε ένα μοντέλο της μορφής

$$g = a_0 + a_1 t + a_2 c$$

οπότε πρέπει να λύσουμε την $Ax = b$ όπου

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -10 \\ 1 & 1 & -5 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & -10 \\ 1 & 2 & -5 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 3 & -10 \\ 1 & 3 & -5 \\ 1 & 3 & 0 \end{bmatrix}, \quad x = \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 0.15 \\ 0.18 \\ \vdots \\ 0.25 \end{bmatrix}$$

Έχουμε λοιπόν ότι $Ax = b \Rightarrow A^T Ax = A^T b$ ή ισοδύναμα¹

$$\begin{bmatrix} 9 & 18 & -45 \\ 18 & 42 & -90 \\ -45 & -90 & 375 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1.79 \\ 3.73 \\ 8.2 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.174 \\ 0.025 \\ 0.005 \end{bmatrix}$$

Άρα τελικώς το μοντέλο είναι

$$g = 0.174 + 0.025t + 0.005c$$

Επομένως, εάν θέλουμε να προβλέψουμε ποση μάζα παγωτού θα χαθεί εάν αποθηκευτεί για $t = 9$ εβδομάδες σε θερμοκρασία $c = -35^\circ$, αντικαθιστώντας παίρνουμε $g = 0.224gr$

¹Η τελευταία ισότητα λέγεται και κανονική εξίσωση.

2.4 Ασκήσεις

1. Εστω το διάνυσμα $u = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$ Να βρεθούν

α) Ένα διάνυσμα v κάθετο στο u

β) Να κατασκευάσετε από αυτά μια ΟΚΒ

γ) Να κατασκευάσετε έναν ορθογώνιο 2×2 πίνακα Q .

Απάντηση Τα διανύσματα κάθετα στο u έχουν την μορφή $v = \begin{bmatrix} -2k \\ k \end{bmatrix}$, επομένως ένα από αυτά

είναι το $v = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix}$. Κανονικοποιώντας τα, παίρνουμε $u = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{2}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$, $v = \begin{bmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} \\ -\frac{1}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$.

Έτσι, ένας ορθογώνιος πίνακας είναι $Q = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \\ \frac{2}{\sqrt{5}} & -\frac{1}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$

2.

Εστω ο πίνακας $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 3 & 4 \\ 7 & -5 & 2 \end{bmatrix}$.

α) Είναι οι γραμμές του ορθογώνιες; **Σωστό**

β) Είναι οι στήλες ορθογώνιες; **Λάθος**

γ) Είναι ορθογώνιος; **Λάθος**

3.

Εστω ότι μας δίνονται τα παρακάτω δεδομένα

x	2	5	7	8
y	1	2	3	3

Να βρεθεί η ευθεία ελαχίστων τετράγωνων.

Απάντηση Κατασκευάζουμε τον πίνακα A

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 5 \\ 1 & 7 \\ 1 & 8 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix}$$

και έχουμε

$$Ax = b \Rightarrow A^T Ax = A^T b \Rightarrow \begin{bmatrix} 4 & 22 \\ 22 & 142 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 \\ 57 \end{bmatrix} \Rightarrow \hat{x} = \begin{bmatrix} \frac{2}{7} \\ \frac{5}{14} \end{bmatrix} \Rightarrow \hat{y} = \frac{2}{7} + \frac{5}{14}x$$

4. Να βρεθεί η Λύση Ελαχίστων Τετραγώνων (ΛΕΤ) του συστήματος

$$\begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 11 \end{bmatrix}$$

Απάντηση

$$Ax = b \Rightarrow A^T Ax = A^T b \Rightarrow \begin{bmatrix} 17 & 1 \\ 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 19 \\ 11 \end{bmatrix} \Rightarrow \hat{x} = (A^T A)^{-1} A^T b = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

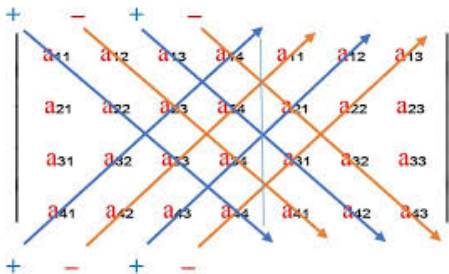
3 Οι Ορίζουσες (Determinants) και οι ιδιότητες τους.

Οι ιδιότητες των ορίζουσών :

Εστω ένας τετραγωνικός πίνακας A .

1. $\det(A) \neq 0$ αν και μόνο εάν ο A αντιστρέφεται.
2. $\det(A) = \det(A^T)$
3. $\det(I_n) = 1$ όπου I_n ο μοναδιαίος πίνακας.
4. $\det(AB) = \det(A)\det(B)$
5. $\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$
6. $\det(A^k) = (\det(A))^k$
7. Εάν μια γραμμή (στήλη) του πίνακα πολλαπλασιαστεί με κ τότε η ορίζουσα του νέου πίνακα είναι $\kappa \det(A)$
8. Εάν ο πίνακας είναι διαγώνιος ή τριγωνικός, η ορίζουσα είναι το γινόμενο των διαγώνιων στοιχείων.
9. Εάν μια γραμμή (στήλη) του πίνακα είναι μηδενική τότε $\det(A) = 0$
10. Εάν οι γραμμές (στήλες) είναι γραμμικά εξαρτημένες τότε $\det(A) = 0$.

Ο κανόνας του Sarrus για 3×3 ορίζουσες:



Σχήμα 2: Ο κανόνας του Sarrus

3.1 Ασκήσεις

1. Να απαντήσετε εάν οι παρακάτω προτάσεις είναι σωστές ή λάθος, δικαιολογώντας την απάντησή σας.

1. Εστω A ένας 3×3 πίνακας. Τότε $\det(5A) = 5\det(A)$. **Λάθος:** $5^3\det(A)$
2. Εστω ένας $n \times n$ πίνακας A . Τότε $\det(-A) = -\det(A)$. **Λάθος:** $(-1)^n\det(A)$
3. Εστω ένας $n \times n$ πίνακας A . Εάν $A^3 = 0$ τότε $\det(A) = 0$. **Σωστό**
4. Εστω ένας $n \times n$ πίνακας A . Τότε $\det(AA^T) \geq 0$. **Σωστό:** $\det(AA^T) = \det(A)\det(A^T) = \det(A)^2 \geq 0$

2. Να γίνει παραγοντοποίηση QR στον πίνακα $A = \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ 1 & 5 \end{bmatrix}$

Απάντηση Με Gram Schmidt, $Q = \begin{bmatrix} \frac{11}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$

$$\text{και μετά, } R = Q^T A = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & \frac{2}{\sqrt{2}} \\ 0 & 4\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

3. α) Να βρεθεί η τιμή του x ώστε ο πίνακας να μην αντιστρέφεται $Q = \begin{bmatrix} e^x & e^{-x} \\ e^x + 2 & 1 \end{bmatrix}$

Απάντηση

$$\text{Πρέπει } \det(Q) = 0 \Rightarrow x = \ln(2)$$

β) α) Να βρεθεί η τιμή του k ώστε ο πίνακας να μην αντιστρέφεται $A = \begin{bmatrix} k & 1 & 1 \\ 0 & 2 & k-1 \\ k & 0 & k-2 \end{bmatrix}$

Απάντηση Πρέπει $\det(A) = 0 \Rightarrow k = 0, \frac{7}{3}$

4. Να γίνει ορθοκανονικοποίηση Gram Schmidt, στα παρακάτω διανύσματα:

$$u_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad u_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix}, \quad u_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ -4 \\ -2 \end{bmatrix},$$

Απάντηση

$$v_1 = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad v_2 = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \quad v_3 = \frac{1}{\sqrt{9.1}} \begin{bmatrix} 8 \\ -\frac{17}{5} \\ -\frac{19}{10} \\ -\frac{7}{5} \end{bmatrix},$$

4 Όμοιοι πίνακες

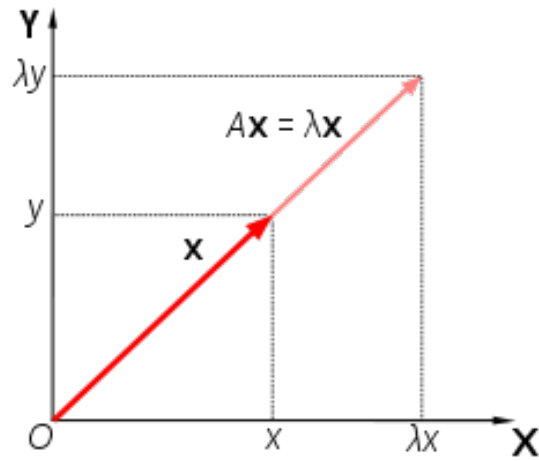
Οι πίνακες A, B είναι όμοιοι εάν αν υπάρχει αντιστρέψιμος πίνακας P τέτοιος ώστε

$$A = PBP^{-1}$$

Ιδιότητες:

1. Οι όμοιοι πίνακες έχουν το ίδιο χαρακτηριστικό πολυώνυμο και τις ίδιες ιδιοτιμές (με ίδια αλγεβρική πολλαπλότητα). Το αντίστροφο δεν ισχύει, δηλαδή εάν δυο πίνακες έχουν ίδιες ιδιοτιμές δεν είναι απαραίτητα όμοιοι.
2. $\text{Det}(A) = \text{Det}(B)$
3. Οι πίνακες A^T, B^T είναι όμοιοι.
4. $\text{Trace}(A) = \text{trace}(B)$ (αφού $\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$)
5. Εάν $A^2 = A$ και A, B όμοιοι ,τότε $B^2 = B$.
6. Οι όμοιοι πίνακες έχουν ίδια κανονική μορφή Jordan
7. Εάν A, B όμοιοι, το ίδιο ισχύει και για τους A^k, B^k , $k \in \mathbb{N}$

5 Ιδιοτιμές -Ιδιοδιανύσματα τετραγωνικών πινάκων και εφαρμογές
Eigenvalues and Eigenvectors



Σχήμα 3: Ιδιοδιάνυσμα.

5.1 Δυναμικά Συστήματα της μορφής $x_{k+1} = Ax_k$

Οι ιδιοτιμές και τα ιδιοδιανύσματα μας δίνουν λύσεις στην κατανόηση της συμπεριφοράς σε βάθος χρόνου (την μακροχρόνια εξέλιξη) ενός διακριτού δυναμικού συστήματος που περιγράφεται από μια εξίσωση διαφορών της μορφής $x_{k+1} = Ax_k$. Το διάνυσμα x_k μας δίνει πληροφορία για το σύστημα την χρονική στιγμή k . Τέτοιες εξισώσεις χρησιμοποιούνται πχ. για την μοντελοποίηση αυξομειώσεις πληθυσμών, και τέτοια παραδείγματα θα παρουσιάσουμε σε αυτό το μάθημα, κυρίως γιατί τέτοια μοντέλα είναι ευκολότερο να παρουσιαστούν από αντίστοιχα παραδείγματα φυσικής ή μηχανικής. Υποθέτουμε ότι ο τετραγωνικός πίνακας $A, \in \mathbb{R}^{n \times n}$ είναι διαγωνοποιήσιμος, επομένως έχει n το πλήθος γραμμικά ανεξάρτητα ιδιοδιανύσματα v_1, v_2, \dots, v_n . Έτσι, το αρχικό διάνυσμα x_0 μπορεί να γραφτεί ως

$$x_0 = c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_n v_n$$

Επομένως, $x_1 = Ax_0 = A(c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_n v_n) = A\lambda_1 v_1 + A\lambda_2 v_2 + \dots + A\lambda_n v_n$. Έτσι, παίρνουμε :

$$x_k = A\lambda_1^k v_1 + A\lambda_2^k v_2 + \dots + A\lambda_n^k v_n$$

Παίρνοντας λοιπόν το όριο $\lim_{k \rightarrow \infty}$ έχουμε την συμπεριφορά του συστήματος σε βάθος χρόνου. Οι ιδιοτιμές είναι που καθορίζουν αυτή την συμπεριφορά

Η εξίσωση διαφορών $x_{k+1} = Ax_k$ λέγεται:

- Ευσταθής, όταν όλες οι ιδιοτιμές της λ ικανοποιούν την σχέση $|\lambda_i| < 1$
- Ουδέτερα Ευσταθής, όταν κάποιες ιδιοτιμές της λ ικανοποιούν την σχέση $|\lambda_i| < 1$ και τουλάχιστον μια ικανοποιεί την $|\lambda| = 1$
- Ασταθής, όταν τουλάχιστον μια ιδιοτιμή της λ ικανοποιεί την σχέση $|\lambda| > 1$

5.1.1 Στοχαστικοί πίνακες

Στοχαστικός πίνακας ονομάζεται ένας τετραγωνικός πίνακας με μη αρνητικά στοιχεία τα οποία αναπαριστούν πιθανότητες. Οι γραμμές (ή οι στήλες του) έχουν άθροισμα 1. Ονομάζεται και πίνακας μετάβασης.

Εάν οι γραμμές (στήλες) αθροίζουν στην μονάδα, λέγεται δεξιά στοχαστικός (αντίστοιχα αριστερά στοχαστικός). Οι στοχαστικοί πίνακες έχουν τις παρακάτω ιδιότητες:

1. Οι ιδιοτιμές του λ είναι μη αρνητικές και έχουν την ιδιότητα $|\lambda_i| \leq 1$
2. Υπάρχει τουλάχιστον ένα ιδιοδιάνυσμα της ιδιοτιμής $\lambda = 1$. (Η σταθερή κατάσταση).
3. Το γινόμενο 2 στοχαστικών πινάκων είναι στοχαστικός πίνακας. Επομένως, και οι δυνάμεις ενός στοχαστικού πίνακα είναι στοχαστικοί πίνακες.

Από την σχέση $x_k = A\lambda_1^k v_1 + A\lambda_2^k v_2 + \dots + A\lambda_n^k v_n$ λοιπόν, βλέπουμε ότι η ιδιοτιμή $\lambda = 1$ είναι που καθορίζει την συμπεριφορά του συστήματος, καθώς οι υπόλοιπες μηδενίζονται παίρνοντας το όριο του k στο άπειρο.

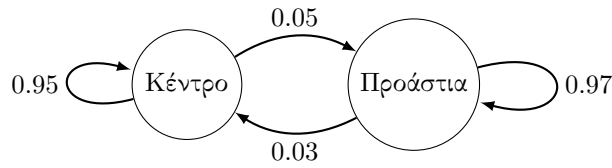
Παράδειγμα:

Έστω μια πόλη με πληθυσμό 1 εκατομύριο κατοίκους. Γνωρίζουμε ότι 600.000 αυτών ζουν στο κέντρο, ενώ 400.000 ζούν στα προάστια της συγκεκριμένης πόλης. Επίσης η μετακινήσεις αυτών περιγράφονται από τον παρακάτω πίνακα:

$$A = \begin{bmatrix} \text{κέντρο} & \text{προάστια} \\ 0.95 & 0.03 \\ 0.05 & 0.97 \end{bmatrix} \begin{matrix} \text{κέντρο} \\ \text{προάστια} \end{matrix}$$

Ενδιαφερόμαστε για το τι θα συμβεί στον πληθυσμό της πόλης μετά από πολύ καιρό.

Μπορεί κάνει εύκολα να παρατηρήσει ότι τα στοιχεία του πίνακα A έχουν μια πολύ συγκεκριμένη ιδιότητα: οι στήλες του αθροίζουν στη μονάδα. Αυτό δεν είναι τυχαίο, ο παραπάνω πίνακας ανήκει σε μια κατηγορία πινάκων που ονομάζονται *στοχαστικοί πίνακες* (κατα στήλη) ή *πίνακες πιθανοτήτων μετάβασης*. Σχηματικά, μπορούμε να το αναπαραστήσουμε τον παραπάνω πίνακα ως εξής:



που τα στοιχεία του πίνακα περιγράφουν την πιθανότητα είτε ο πληθυσμός να μην αλλάξει την κατάσταση του, είτε να μεταβεί από μία κατάσταση σε μια άλλη. Σημειώνουμε ότι στην περίπτωση μας οι καταστάσεις είναι το κέντρο και τα προάστια της πόλης.

Αξιζει να αναφέρουμε πως όλα τα παραπάνω ορίζουν μια (διακριτή) αλυσίδα Markov. Τετοιές αλυσίδες βρίσκουν εφαρμογή σε πολλές περιοχές των εφαρμόσιμων μαθηματικών και αποτελούν ακρογωνιαίο λίθο ορισμένων πολύ σημαντικών στατιστικών τεχνικών όπως η MCMC (Markov Chain Monte Carlo). Όλα αυτά μελετώνται εκτενέστερα σε επόμενα μαθήματα στοχαστικών διαδικασιών γι' αυτό και δεν θα επέκταθουμε περαιτέρω.

Στα πλαίσια της Γράμμικης Άλγεβρας, η εξέλιξη του πληθυσμού της πόλης περιγράφεται από την εξίσωση

$$x_{k+1} = Ax_k \text{ με αρχικές συνθήκες } x_0 = \begin{bmatrix} 0.6 \\ 0.4 \end{bmatrix} \quad (1)$$

Κατα τα γνώστα, βρίσκοντας τις ιδιοτιμές και τα ιδιοδιανύσματα του πίνακα A προκύπτει ότι

$$\det(A - \lambda I) = 0 \Rightarrow \dots \Rightarrow \lambda = 1, \lambda = 0.92$$

και

$$v_1 = \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \end{bmatrix}, v_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

Τα v_1, v_2 είναι βάση του \mathbb{R}^2 αφού είναι διασπαστά και γράμμικα ανεξάρτητα άρα έχουμε ότι

$$x_0 = \mu v_1 + w v_2 \Rightarrow x_0 = \mu \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \end{bmatrix} + w \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \Rightarrow x_0 = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 5 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mu \\ w \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 5 & -1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 0.6 \\ 0.4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mu \\ w \end{bmatrix}$$

Άρα, με λίγη άλγεβρα πίνακων, έχουμε ότι

$$\begin{aligned} \mu &= 0.125 \\ w &= 0.225 \end{aligned}$$

Έτσι προκύπτει ότι

$$x_0 = 0.125v_1 + 0.225v_2$$

Αν βάσει της (1), πολλαπλασιάσουμε επί A θα έχουμε ότι

$$x_1 = 0.125 \cdot 1 \cdot v_1 + 0.225 \cdot 0.92 \cdot v_2$$

ενώ αντίστοιχα αν πολλαπλασιάσουμε k φορές επί A θα έχουμε

$$x_k = 0.125 \cdot 1^k \cdot v_1 + 0.225 \cdot 0.92^k \cdot v_2$$

Εν τέλει, αν $k \rightarrow \infty$, ο δεύτερος όρος στο άθροισμα θα μηδενιστεί και έτσι θα προκύψει ότι

$$x_* = 0.125v_1 = 0.125 \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.375 \\ 0.625 \end{bmatrix}$$

Οπότε, μετά από πολύ καιρό αναμένουμε ότι ο πληθυσμός της πόλης θα βρέθει σ' αυτήν την κατάσταση.

◁

5.2 Ο εκθετικός πίνακας e^{At}

Έστω A ένας τετραγωνικός πίνακας. Ορίζουμε την εκθετική συνάρτηση του πίνακα A , e^{At} .

Για να υπολογίσουμε αυτή την συνάρτηση διακρίνουμε 2 περιπτώσεις:

- Όταν ο A διαγωνοποιείται:

Σε αυτή την περίπτωση, υπολογίζουμε τις ιδιοτιμές λ και τα ιδιοδιανύσματα του, και τον διαγωνοποιούμε, $A = P\Delta P^{-1}$. Τότε, το e^{At} έχει στην διαγώνιο του τις τιμές $e^{\lambda t}$

Παράδειγμα: Ο συμμετρικός πίνακας $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$ έχει ιδιοτιμές -1 και -3 .

Έτσι, παίρνουμε

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}^{-1}$$

$$\text{Επομένως, } e^{At} = P e^{\Delta t} P^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{-t} & 0 \\ 0 & e^{-3t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}^{-1} \Rightarrow$$

$$e^{At} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} e^{-t} + e^{-3t} & e^{-t} - e^{-3t} \\ e^{-t} - e^{-3t} & e^{-t} + e^{-3t} \end{bmatrix}$$

- Όταν ο A δεν διαγωνοποιείται:

Η ιδέα είναι να χρησιμοποιήσουμε την γνωστή δυναμοσειρά

$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots$$

Αντικαθιστώντας το x με το A και την μονάδα με το I , το αποτέλεσμα είναι ένας τετραγωνικός $n \times n$ πίνακας:

$$e^{At} = I_n + At + \frac{(At)^2}{2!} + \frac{(At)^3}{3!} + \dots$$

Η σειρά συγκλίνει πάντα, και έχει ιδιότητες:

$$e^{At} e^{As} = e^{A(t+s)}, \quad e^{At} e^{-At} = I$$

Η άπειρη αυτή σειρά δίνει λύση για κάθε τιμή του t αλλά υπολογίζεται δύσκολα.

Ο πίνακας e^{At} είναι πάντα αντιστρέψιμος ($e^{At} e^{-At} = I$).

Η παραπάνω ιδέα, για την περίπτωση των διαγωνοποιήσιμων πινάκων, μπορεί να γενικευτεί και για οποιαδήποτε άλλη συνάρτηση f που ορίζεται πάνω στις ιδιοτιμές λ του πίνακα A .

Έστω $A = P\Delta P^{-1}$. Ορίζουμε $f(\Delta) = \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \Rightarrow$

$$f(A) = P f(\Delta) P^{-1} = P \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) P^{-1}$$

Με παρόμοιο τρόπο, μπορούμε να ορίσουμε και τις τριγωνομετρικές συναρτήσεις σε πίνακες!

$$\sin(A) = A - \frac{(A)^3}{3!} + \frac{(A)^5}{5!} + \dots$$

5.3 Το πηλίκο του Rayleigh

Έστω ο τετραγωνικός πίνακας A .

Το πηλίκο

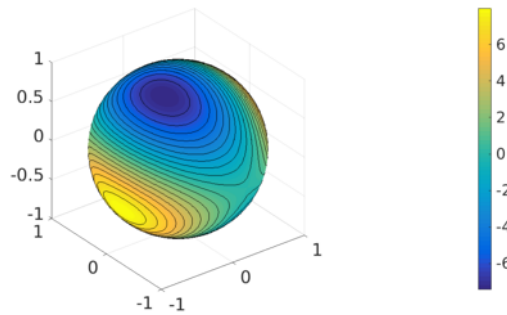
$$R(x) = \frac{x^T A x}{x^T x}$$

λέγεται Το πηλίκο του Rayleigh.

Αποδεικνύεται ότι η συνάρτηση $R(x)$ ελαχιστοποιείται από το ιδιοδιάνυσμα που δίνει την μικρότερη ιδιοτιμή, λ_{min} και η ελάχιστη τιμή της είναι $R_{min} = \lambda_{min}$. Αντίστοιχα το μέγιστο της συνάρτησης $R(x)$ δίνεται από το ιδιοδιάνυσμα που δίνει την μεγαλύτερη ιδιοτιμή, λ_{max} και η μέγιστη τιμή της είναι $R_{max} = \lambda_{max}$. Τα ενδιάμεσα ιδιοδιανύσματα δίνουν σαγματικά σημεία.

Είναι προφανές ότι εάν το x είναι ιδιοδιάνυσμα του A , τότε $Ax = \lambda x$ και τότε $R(x) = \lambda$.

Στην εικόνα που ακολουθεί βλέπουμε την μοναδιαία σφαίρα και τις τιμές που παίρνει το πηλίκο στα διάφορα σημεία της σφαίρας.



Σχήμα 4: Το πηλίκο του Rayleigh στην μοναδιαία σφαίρα.

Αυτή η μέθοδος λοιπόν μπορεί να χρησιμοποιηθεί στην περίπτωση που ψάχνουμε μια ιδιοτιμή, εάν γνωρίζουμε προσεγγιστικά ένα ιδιοδιάνυσμα.

Το πηλίκο αυτό μπορεί να γενικευτεί στην περίπτωση 2 τετραγωνικών μορφών, παίρνοντας την μορφή:

$$R(x) = \frac{x^T A x}{x^T B x}$$

με A, B συμμετρικούς και θετικά ημιορισμένους.

5.4 Ασκήσεις σε ιδιοτιμές, ιδιοδιανύσματα, διαγωνοποίηση, Θεώρημα Cayley- Hamilton

1. Να βρείτε τις ιδιοτιμές και τα ιδιοδιανύσματα του παρακάτω πίνακα

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 8 \\ -2 & 0 \end{bmatrix}$$

Λύση:

Έχουμε ότι

$$\det(A - \lambda I) = 0 \Rightarrow \det \begin{bmatrix} -\lambda & 8 \\ -2 & -\lambda \end{bmatrix} = 0 \Rightarrow \lambda^2 + 16 = 0 \Rightarrow \lambda^2 = -16 \Rightarrow \lambda = \pm 4i$$

Για $\lambda = 4i$ έχουμε:

$$A\mathbf{u} = 4i\mathbf{u} \Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 8 \\ -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 4i \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} 8y = 4xi \\ -2x = 4yi \end{cases}$$

Παρατηρούμε ότι οι παραπάνω 2 εξισώσεις είναι ταυτόσημες αφού η μια είναι πολλαπλάσιο της άλλης. Συνεπώς παίρνοντας μόνο την πρώτη έχουμε $y = \frac{1}{2}xi$. Άρα το ιδιοδιάνυσμα είναι

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} x \\ \frac{1}{2}xi \end{bmatrix} \quad \text{π.χ. το} \quad \begin{bmatrix} 2 \\ i \end{bmatrix}$$

Για $\lambda = -4i$ έχουμε:

$$A\mathbf{u} = -4i\mathbf{u} \Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 8 \\ -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -4i \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} 8y = -4xi \\ -2x = -4yi \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = -\frac{1}{2}xi \\ y = \frac{x}{2i} \end{cases}$$

οπου με λίγη προσοχή μπορούμε να παρατηρήσουμε ότι και αυτές οι δυο εξισώσεις είναι ταυτόσημες, κι έτσι παίρνοντας μόνο την πρώτη έχουμε $y = -\frac{1}{2}xi$ και άρα το ιδιοδιάνυσμα είναι

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} x \\ -\frac{1}{2}xi \end{bmatrix} \quad \text{π.χ. το} \quad \begin{bmatrix} 2 \\ -i \end{bmatrix}$$

◁

2. Έστω ο πίνακας

$$A = \begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 2 & -2 & 3 \end{bmatrix}$$

(α) Να βρείτε τις ιδιοτιμές και τα ιδιοδιανύσματα του.

(β) Διαγωνοποιείται ;

(γ) Αν ναι, να γίνει η διαγωνοποίηση.

Λύση:

(α) Αφαιρώντας λ από την διαγώνιο του A , παίρνοντας την ορίζουσα και εφαρμόζοντας τον κανόνα του Sarrus έχουμε

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 4 - \lambda & -2 & -1 \\ 2 & -\lambda & 1 \\ 2 & -2 & 3 - \lambda \end{vmatrix} = \dots = \lambda^3 - 7\lambda^2 + 16\lambda - 12 = 0$$

Παρατηρούμε ότι το $\lambda = 2$ είναι ρίζα. Έτσι εφαρμόζοντας το σχήμα Horner έχουμε

1	-7	16	-12	2
	2	-10	12	
1	-5	6	0	

Αρα βγάζουμε ότι $\lambda^2 - 5\lambda + 6 = 0$ που έχει ρίζες τις $\lambda = 2$ και $\lambda = 3$. Έτσι εν τέλει, οι ιδιοτιμές είναι $\lambda = 2$ (διπλή) και $\lambda = 3$. Για τα ιδιοδιανύσματα για την $\lambda = 3$ έχουμε

$$A\mathbf{u} = 3\mathbf{u} \Rightarrow \begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 2 & -2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = 3 \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} 4x - 2y + z = 3x \\ 2x + z = 3y \\ 2x - 2y + 3z = 3z \end{array} \right.$$

Παρατηρούμε ότι οι παραπάνω εξισώσεις δεν είναι ταυτόσημες. Απο την τελευταία προκύπτει ότι $x = y$, όπου αν το αντικαταστήσουμε στην δεύτερη έχουμε $x = z$ και έτσι προκύπτει ότι $x = y = z$. Οπότε το ιδιοδιάνυσμα είναι

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} x \\ x \\ x \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \kappa \\ \kappa \\ \kappa \end{bmatrix}, \quad \kappa \in \mathbb{R}, \quad \text{π.χ το } \mathbf{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Για την $\lambda = 2$ με την ίδια λογική έχουμε

$$A\mathbf{u} = 2\mathbf{u} \Rightarrow \dots \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} 4x - 2y + z = 2x \\ 2x + z = 2y \\ 2x - 2y + 3z = 2z \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} 2x - 2y + z = 0 \\ 2x - 2y + z = 0 \\ 2x - 2z + z = 0 \end{array} \right.$$

όπου παρατηρούμε ότι και οι 3 εξισώσεις είναι ταυτόσημες. Έτσι δουλεύοντας μόνο με μια από αυτές προκύπτει ότι $z = 2y - 2x$ και άρα το ιδιοδιάνυσμα είναι

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ 2y - 2x \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \kappa \\ \mu \\ 2\mu - 2\kappa \end{bmatrix}, \quad \kappa, \mu \in \mathbb{R}, \quad \text{π.χ το } \mathbf{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \end{bmatrix} \quad \text{ή το } \mathbf{u} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

(β) Η γεωμετρική πολλαπλότητα είναι ίση με την γεωμετρική και ίση με 2, συνέπως ο πίνακας είναι απλής δομής και άρα διαγωνοποιείται.

(γ) Για την διαγώνωση γνωρίζουμε ότι $A = P\Delta P^{-1}$, όπου P ο πίνακας των ιδιοδιανυσμάτων σε στήλες και Δ ο διαγώνιος πίνακας που έχει τις αντίστοιχες ιδιοτιμές. Έχουμε λοιπόν ότι

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & -2 \end{bmatrix} \quad \text{και} \quad \Delta = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

◁

3. Ποιές απο τις παρακάτω προτάσεις είναι σωστές; Ποιές λάθος; Αιτιολογήστε την απάντησή σας.

(α) Αν ο $A_{3 \times 3}$ έχει ιδιοτιμες τις $\lambda = 1, 1, 2$, ο A αντιστρέφεται.

(β) Αν ο A έχει ιδιοτιμες τις $\lambda = -1, 1, 2$, ισχυεί οτι $\det(A) = -2$.

(γ) Αν $\begin{bmatrix} 5 & 2 \\ -13 & -5 \end{bmatrix}$ τότε ισχυεί οτι $A^{2008} + A^{2006} + A^{2004} = I$.

Λύση:

(1) Σωστο, αφού $\lambda_i \neq 0$.

(2) Λάθος, αφού δεν γνωρίζουμε την πολλαπλότητα των ιδιοτιμών. Θα μπορούσε κάποια ιδιοτιμή να εμφανίζεται περισσότερες απο μια φορές.

(3) Για να αποφανθούμε, ας βρούμε τις ιδιοτιμές του A . Εχουμε λοιπόν οτι

$$\det(A - \lambda I) = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} (5 - \lambda) & 2 \\ -13 & (-5 - \lambda) \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow (5 - \lambda)(-5 - \lambda) + 26 = 0 \Rightarrow \lambda^2 + 1 = 0 \Rightarrow \lambda = \pm i$$

Αρα

$$P_A x = x^2 + 1 \stackrel{C-H}{\implies} A^2 + I = \mathbb{O} \Rightarrow A^2 = -I$$

Ετσι αν αντικαταστήσουμε την τελευταία ισότητα, σε εκείνη που θέλουμε να ελέγξουμε αν είναι σωστή ή λάθος έχουμε

$$A^{2008} + A^{2006} + A^{2004} = (A^2)^{1004} + (A^2)^{1003} + (A^2)^{1002} = I - I + I = I.$$

Αρα είναι σωστή.

◁

4. Αν $A^3 = A$, να δείξεται οτι το φάσμα του A είναι $\sigma(A) = \{-1, 1, 0\}$.

Λύση:

Γνωρίζουμε οτι ισχυεί $A\mathbf{u} = \lambda\mathbf{u} \Rightarrow A^n\mathbf{u} = \lambda^n\mathbf{u}$. Εχουμε λοιπόν οτι

$$\left\{ \begin{array}{l} A\mathbf{u} = \lambda\mathbf{u} \\ A^n\mathbf{u} = \lambda^n\mathbf{u} \end{array} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \lambda\mathbf{u} = \lambda^3\mathbf{u} \\ (\lambda - \lambda^3)\mathbf{u} = \mathbf{0} \end{array} \right\}$$

$$\stackrel{\mathbf{u} \neq \mathbf{0}}{\implies} \lambda - \lambda^3 = 0 \Rightarrow \lambda(1 - \lambda^2) = 0 \Rightarrow \lambda = \pm 1, \lambda = 0$$

Αρα $\sigma(A) = \{-1, 1, 0\}$.

◁

5. Έστω ο

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Να βρείτε τον A^{20} .

Λυση:

Αρχικά θα διαγωνοποιήσουμε τον A . Ας βρούμε λοιπόν τις ιδιοτιμές και τα ιδιοδιανύσματα του. Εχουμε οτι

$$\det(A - \lambda I) = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 2 & 1 \\ 1 & 2 - \lambda & 1 \\ 1 & 2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow \text{Sarrus} \Rightarrow \dots \Rightarrow \lambda = 0, \lambda = 1. \lambda = 4$$

Παρατηρούμε οτι κάποια ιδιοτιμή είναι μηδενική αρα καταλαβαίνουμε οτι ο A δεν αντιστρέφεται, πράγμα που περιμέναμε βλέποντας οτι 2 στήλες του είναι συγγραμικές αυτό όμως είναι κάτι που δεν μας επηρεάζει στην διαγωνοποίηση. Ας βρούμε όμως τα ιδιοδιανύσματα.

Για $\lambda = 0$ εχουμε οτι

$$A\mathbf{u} = 0\mathbf{u} \Rightarrow A\mathbf{u} = \mathbf{0} \Rightarrow \dots \Rightarrow \mathbf{u} = \begin{bmatrix} k \\ -k \\ k \end{bmatrix}, k \in \mathbb{R}$$

Για $\lambda = 1$ έχουμε ότι

$$A\mathbf{v} = 1\mathbf{v} \Rightarrow A\mathbf{v} = 0 \Rightarrow \dots \Rightarrow \mathbf{v} = \begin{bmatrix} -2z \\ z \\ z \end{bmatrix}, z \in \mathbb{R}$$

Για $\lambda = 4$ έχουμε ότι

$$A\mathbf{w} = 4\mathbf{w} \Rightarrow A\mathbf{w} = 0 \Rightarrow \dots \Rightarrow \mathbf{w} = \begin{bmatrix} \mu \\ \mu \\ \mu \end{bmatrix}, \mu \in \mathbb{R}$$

Οπότε αφού ισχύει ότι $A = P\Delta P^{-1}$ για $k, z, \mu = 1$ προκύπτει ότι

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^{-1}$$

Γνωρίζουμε ότι ισχύει $A^n = P\Delta^n P^{-1}$ και έτσι τώρα μπορούμε να υπολογίσουμε εύκολα τον A^{20} υψώνοντας τα διαγώνια στοιχεία του πίνακα Δ στην συγκεκριμένη δύναμη.

◁

6. Έστω

$$F(x) = 6x_1^2 + 5x_2^2 + 7x_3^2 - 4x_1x_2 + 4x_1x_3$$

Να βρέθει η κανονική μορφή.

Λύση:

Αρχικά, ας σχηματίσουμε τον πίνακα της παραπάνω συνάρτησης. Έχουμε λοιπόν ότι

$$A = \begin{bmatrix} 6 & -2 & 2 \\ -2 & 5 & 0 \\ 2 & 0 & 7 \end{bmatrix}$$

Παράλληλα, ας βρούμε τις ιδιοτιμές και τα ιδιοδιανύσματα του παραπάνω πίνακα

$$\det(A - \lambda I) = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} 6 - \lambda & -2 & 2 \\ -2 & 5 - \lambda & 0 \\ 2 & 0 & 7 - \lambda \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow \text{Sarrus} \Rightarrow \dots \Rightarrow \lambda = 3, \lambda = 6, \lambda = 9$$

Για $\lambda = 3$ έχουμε ότι

$$A\mathbf{u} = 3\mathbf{u} \Rightarrow \dots \Rightarrow \mathbf{u} = \begin{bmatrix} 2k \\ 2k \\ -k \end{bmatrix}, k \in \mathbb{R}$$

Για $\lambda = 6$ έχουμε ότι

$$A\mathbf{v} = 6\mathbf{v} \Rightarrow \dots \Rightarrow \mathbf{v} = \begin{bmatrix} z \\ -2z \\ -2z \end{bmatrix}, z \in \mathbb{R}$$

Για $\lambda = 9$ έχουμε ότι

$$A\mathbf{w} = 9\mathbf{w} \Rightarrow \dots \Rightarrow \mathbf{w} = \begin{bmatrix} 2\mu \\ -\mu \\ 2\mu \end{bmatrix}, \mu \in \mathbb{R}$$

Έστω $k, z, \mu = 1$, έτσι προκύπτουν τα ιδιοδιανύσματα

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \mathbf{v} = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ -2 \end{bmatrix} \quad \text{και} \quad \mathbf{w} = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Κανονικοποιώντας τα, προκύπτει ότι

$$\hat{\mathbf{u}} = \begin{bmatrix} 2/3 \\ 1/3 \\ -1/3 \end{bmatrix}, \hat{\mathbf{v}} = \begin{bmatrix} 1/3 \\ -2/3 \\ -2/3 \end{bmatrix} \quad \text{και} \quad \hat{\mathbf{w}} = \begin{bmatrix} 2/3 \\ -1/3 \\ 2/3 \end{bmatrix},$$

Οπότε έχουμε ότι

$$Q = \begin{bmatrix} 2/3 & 1/3 & 2/3 \\ 2/3 & -2/3 & -1/3 \\ -1/3 & 2/3 & 2/3 \end{bmatrix}$$

Θυμομαστε ότι $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$, έτσι θέτωντας $\mathbf{x} = Q\mathbf{y}$ όπου $\mathbf{y} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix}$, προκύπτει η παρακάτω κανονική μορφή:

$$f(\mathbf{y}) = 3y_1^2 + 6y_2^2 + 9y_3^2$$

◁

7. Να βρέθει ο πίνακας 2×2 με ιδιοτιμες 1, 4 και αντίστοιχα ιδιοδιανύσματα τα $\mathbf{u} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}$ και $\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$.

Λύση:

Τα \mathbf{u}, \mathbf{v} όπως παρατηρούμε είναι γραμμικά ανεξάρτητα και άρα ο ζητούμενος πίνακας διαγωνοποιείται. Οποτε έχουμε

$$P = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{και} \quad \Delta = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$$

Δεδομένου ότι ο πίνακας P είναι 2×2 , μπορούμε εύκολα να βρούμε τον αντίστροφο του. Έχουμε

$$P^{-1} = \frac{1}{\det(P)} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}$$

Άρα ο ζητούμενος πίνακας θα είναι

$$A = P\Delta P^{-1} = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 & 18 \\ -3 & 10 \end{bmatrix}$$

◁

8. Εστω ο πίνακας

$$\begin{bmatrix} 1/2 & -1/2 \\ 3/2 & -1/2 \end{bmatrix}$$

Να βρείτε την τιμή του $A^{100} + A^{81} - 2I$.

Λύση:

Ας βρούμε αρχικά το χαρακτηριστικό πολυώνυμο:

$$P(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} \frac{1}{2} - \lambda & -\frac{1}{2} \\ -\frac{3}{2} & -\frac{1}{2} - \lambda \end{vmatrix} = \left(\frac{1}{2} - \lambda\right)\left(-\frac{1}{2} - \lambda\right) + \frac{3}{4} = \lambda^2 - 1$$

Έτσι απο το θεώρημα Cayley-Hamilton έχουμε ότι $A^2 - I = \mathbb{O}$. Διαιρώντας το ζητούμενο πολυώνυμο με εκείνο που προκύπτει απ το θεώρημα C-H και εκμεταλλευόμενοι την ταυτότητα της ευκλείδιας διαίρεσης προκύπτει ότι $x^{100} + x^{81} - 2 = (x^2 - 1)p(x) + ax + b$ όπου $p(x)$ το πηλίκο και $ax + b$ το υπόλοιπο. Και έτσι έχουμε:

$$A^{100} + A^{81} - 2I = (A^2 - I)p(A) + A - I = A - I$$

◁

9. Έστω ο πίνακας

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

Να βρεθούν οι A^{100} , A^{-1} και το $A^4 + A^3 - A^2 + A + I$.

Λύση:

Για τον A^{100} ως διαγώνισοις τον πίνακα. Κατά την σύνηθη διαδικασία θα πρέπει να βρούμε τις ιδιοτιμές και τα αντίστοιχα ιδιοδιάνυσματα. Έχουμε λοιπόν για τις ιδιοτιμές ότι

$$\det(A - \lambda I) = 0 \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 4 - \lambda & 3 \\ 1 & 2 - \lambda \end{bmatrix} = 0 \Leftrightarrow \dots \Leftrightarrow \lambda^2 - 6\lambda + 5 = 0 \Leftrightarrow \lambda = 1, \lambda = 5$$

Για τα ιδιοδιάνυσματα έχουμε:

- για $\lambda = 1$,

$$A\mathbf{u} = \mathbf{u} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Leftrightarrow \dots \Leftrightarrow \mathbf{u} = \begin{bmatrix} k \\ -k \end{bmatrix}, k \in \mathbb{R} \text{ π.χ. } \mathbf{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

- για $\lambda = 5$,

$$A\mathbf{v} = 5\mathbf{v} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5x \\ 5y \end{bmatrix} \Leftrightarrow \dots \Leftrightarrow \mathbf{v} = \begin{bmatrix} \mu \\ 3\mu \end{bmatrix}, \mu \in \mathbb{R} \text{ π.χ. } \mathbf{v} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Έτσι ο πίνακας A μπορεί να γράφει ως

$$A = P\Delta P^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}^{-1}$$

Έτσι, για τον A^{100} το μόνο που έχουμε να κάνουμε είναι να υψώσουμε στην 100-στη δύναμη τα στοιχεία του Δ , δηλαδή

$$A^{100} = P \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 5^{100} \end{bmatrix} P^{-1}.$$

Για τον A^{-1} , ως θυμηθούμε το θεώρημα Cayley- Hamilton. Πιο συγκεκριμένα, βάσει του C-H ο πίνακας A "μηδενίζει" το χαρακτηριστικό πολυώνυμο, δηλαδή

$$A^2 - 6A + 5I = \mathbb{O} \tag{2}$$

Με λίγη άλγεβρα μπορούμε να δούμε ότι

$$\begin{aligned} A^2 - 6A + 5I &= \mathbb{O} \\ A^2 - 6A &= -5I \\ A(A - 6I) &= -5I \\ A\left(-\frac{1}{5}A + \frac{6}{5}I\right) &= I \\ \text{Άρα } A^{-1} &= -\frac{1}{5}A + \frac{6}{5}I \end{aligned}$$

Για να υπολογίσουμε την ποσότητα $A^4 + A^3 - A^2 + A + I$, αυτό που έχουμε να κάνουμε είναι να την διαιρέσουμε με το χαρακτηριστικό πολυώνυμο. Κανόντας αυτήν την διαίρεση πολυωνύμων και από την ταυτότητα της ευκλείδειας διαίρεσης προκύπτει ότι

$$A^4 + A^3 - A^2 + A + I = (A^2 + 6A - 5I)(A^2 + 7A + 36I) + 182A + 179I$$

Όμως από το θεώρημα Cayley-Hamilton γνωρίζουμε ότι $A^2 + 6A - 5I = \mathbb{O}$, άρα

$$A^4 + A^3 - A^2 + A + I = 182A + 179I$$

◁

6 Η διάσπαση ιδιόμορφων τιμών, The Singular Value Decomposition (SVD)

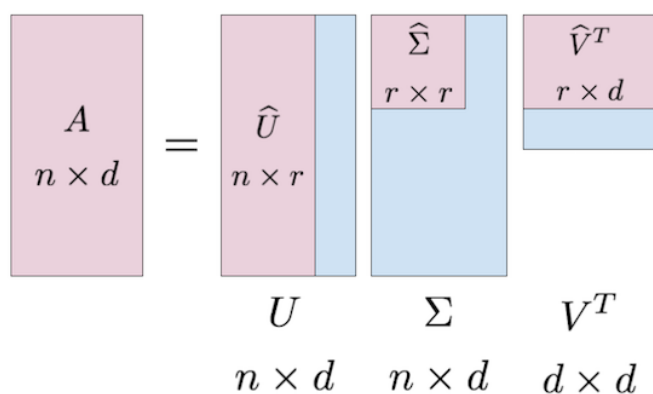
Εστω ένας πίνακας $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ με τάξη $\text{rank}(A) = k$.

Η *SVD* είναι μια μορφή διαγωνοποίησης που μπορεί να εφαρμοστεί σε κάθε πίνακα, τετραγωνικό η μη. Μπορεί κανείς να πει ότι είναι κάτι κοντινό στην παραγοντοποίηση συμμετρικών πινάκων (Το Φασματικό Θεώρημα), όπου έχουμε $A = Q\Delta Q^T$, Q είναι ορθογώνιος πίνακας.

Αυτή η παραγοντοποίηση είναι της μορφής

$$A = U\Sigma V^T, \quad A \in \mathbb{R}^{m \times n}, U \in \mathbb{R}^{m \times m}, V \in \mathbb{R}^{n \times n}, \Sigma \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

Οι πίνακες U, V είναι ορθογώνιοι, και όχι μοναδικά ορισμένοι. Ο πίνακας Σ είναι «διαγώνιος» της μορφής $\begin{bmatrix} \Delta_{k \times k} & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ όπου Δ ένας διαγώνιος πίνακας με τις ιδιόμορφες τιμές σ_i στην διαγώνιο του, οι οποίες είναι οι ρίζες των ιδιοτιμών λ_i του πίνακα AA^T , διατεταγμένες από την μεγαλύτερη προς την μικρότερη. Δηλαδή ισχύει $\sigma_i = \sqrt{\lambda_i}$.



Σχήμα 5: Η *SVD* σχηματικά.

Οι πίνακες AA^T και $A^T A$ έχουν ίδιες ιδιοτιμές, θετικές η μηδεν. (πιθανόν όχι με την ίδια πολλαπλότητα) Ο πίνακας U έχει για στήλες τα ιδιοδιανύσματα του AA^T , κανονικοποιημένα και ορθογώνια μεταξύ τους (εάν χρειαστεί κάνουμε ορθοκανονικοποίηση Gram-Schmidt στην περίπτωση ιδιοδιανυσμάτων που προέρχονται από τη ίδια ιδιοτιμή.)

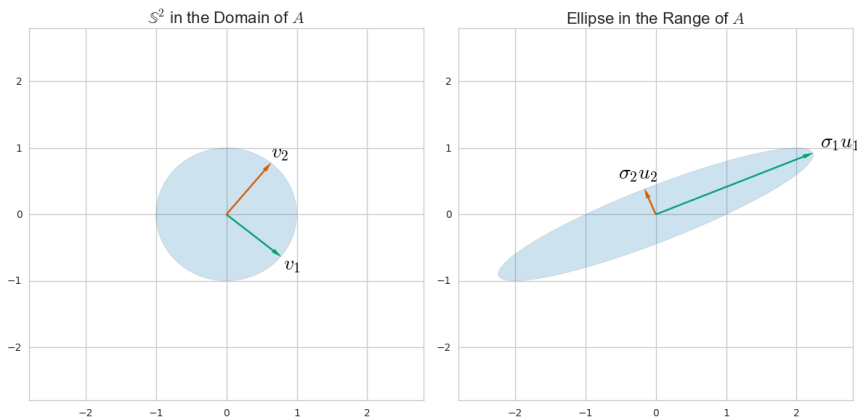
Ιδιότητες:

1. Οι πρώτες k στήλες του πίνακα U αποτελούν μια βάση του $R(A)$
2. Οι επόμενες $m - k$ στήλες του πίνακα U αποτελούν μια βάση του $N(A^T)$
3. Οι πρώτες k στήλες του πίνακα V αποτελούν μια βάση του $R(A^T)$
4. Οι επόμενες $n - k$ στήλες του πίνακα V αποτελούν μια βάση του $N(A)$

Στην παρακάτω εικόνα βλέπουμε την δράση ενός πίνακα στην μοναδιαία σφαίρα, που μετατρέπει την σφαίρα σε έλλειψη με μεγάλο και μικρό άξονα τις ιδιάζουσες τιμές του. Τα u_1, u_2 είναι τα αντίστοιχα ιδιοδιανύσματα (οι στήλες του U).

Η *SVD* είναι από τις πιο σημαντικές παραγοντοποιήσεις πινάκων λόγω της σταθερότητας του αλγορίθμου. Υπολογιστικά, είναι πολύ ακριβής λόγω του γεγονότος ότι οι πίνακες U, V είναι ορθογώνιοι.

Μερικές από τις εφαρμογές της είναι data compression, groupings in data, noise reduction.



Σχήμα 6: Η δράση ενός πίνακα στην μοναδιαία σφαίρα και η SVD

Παράδειγμα:

Εστω ο πίνακας

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 2 & 3 & -2 \end{bmatrix}.$$

Να γίνει η διάσπαση ιδιόμορφων τιμών (SVD).

Λύση:

Έχουμε ότι

$$AA^T = \begin{bmatrix} 17 & 8 \\ 8 & 17 \end{bmatrix}$$

με ιδιοτιμές $\lambda_1 = 25$ και $\lambda_2 = 9$ και αντίστοιχα ιδιοδιανύσματα τα

$$\mathbf{u}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \mathbf{u}_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

τα οποία διαιρώντας τα με την νόρμα τους γίνονται

$$\hat{\mathbf{u}}_1 = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}, \hat{\mathbf{u}}_2 = \begin{bmatrix} -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

Έτσι ο πίνακας U της διάσπασης είναι

$$U = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

Ευκολα μπορούμε να καταλάβουμε ότι ο πίνακας με τις ιδιόμορφες τιμές είναι ο

$$\begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \end{bmatrix}.$$

Τέλος, ας βρούμε τον πίνακα V της διάσπασης. Έχουμε ότι

$$A^T A = \begin{bmatrix} 13 & 12 & 2 \\ 12 & 13 & -2 \\ 2 & -2 & 8 \end{bmatrix}$$

με ιδιοτιμές τις $\lambda_1 = 25, \lambda_2 = 9, \lambda_3 = 0$ και αντίστοιχα ιδιοδιανύσματα τα

$$\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 4 \end{bmatrix} \text{ και } \mathbf{v}_3 = \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

τα οποία κανονικοποιώντας τα παίρνουμε τις στήλες του V . Εν τέλει λοιπόν καταλήγουμε στην εξής διάσπαση ιδιάζουσων τιμών:

$$A = U\Sigma V^T \Rightarrow A = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ -1/\sqrt{18} & 1/\sqrt{18} & -4/\sqrt{18} \\ -2/3 & 2/3 & 1/3 \end{bmatrix}$$

◁

7 Τετραγωνική ρίζα πίνακα - Πολική Ανάλυση

7.1 Τετραγωνική ρίζα πίνακα

Να βρέθει η τετραγωνική ρίζα του

$$A = \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Λύση:

Βρισκόντας τις ιδιοτιμές του πίνακα A (είτε με το χέρι είτε με κάποιο μαθηματικό πακέτο) καταλήγουμε στο ότι $\lambda_1 = 2$ και $\lambda_2 = 3$ και με αντίστοιχα ιδιοδιανύσματα τα

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \quad \text{και} \quad \mathbf{v} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Έτσι κατά τα συνήθη έχουμε ότι

$$A = P\Delta P^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}^{-1}$$

Έτσι υψώνουμε τον A στην $1/2$ υψώνοντας ουσιαστικά τα στοιχεία του Δ και έχουμε ότι

$$A^{1/2} = P \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 0 \\ 0 & \sqrt{3} \end{bmatrix} P^{-1}$$

οπου θα έχουμε 4 λύσεις για την ρίζα, πραγμα λόγικα αφού όπως θυμόμαστε η τετραγωνική ρίζα του πίνακα δεν είναι μοναδικά ορισμένη. Πιο συγκεκριμένα έχουμε ότι

$$A^{1/2} = P \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 0 \\ 0 & \sqrt{3} \end{bmatrix} P^{-1} \quad \text{και} \quad A^{1/2} = P \begin{bmatrix} -\sqrt{2} & 0 \\ 0 & -\sqrt{3} \end{bmatrix} P^{-1},$$

$$A^{1/2} = P \begin{bmatrix} -\sqrt{2} & 0 \\ 0 & \sqrt{3} \end{bmatrix} P^{-1} \quad \text{και} \quad A^{1/2} = P \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 0 \\ 0 & -\sqrt{3} \end{bmatrix} P^{-1}$$

◁

Για την τετραγωνική ρίζα πίνακα, όπως την υπολογίσαμε στην προηγούμενη ασκηση απαιτούσαμε όλες οι ιδιοτιμές του εν λόγω πίνακα να είναι μη αρνητικές, λόγω του ότι θέλαμε να τις βάλουμε σε τετραγωνική ρίζα αφοτου κάνουμε την διαγώνιοποίηση. Μια τέτοια συνθήκη όμως σε πολλές περιπτώσεις οπου ενδέχομενως να χρειαζόμαστε μια τετραγωνική ρίζα κάποιου πίνακα να μην είναι αληθής. Επιγραμματικά, αναφέρουμε ότι για τους τετραγωνικούς και αντιστρεψιμους πίνακες μπορούμε να την παρακάμψουμε και άρα να υπολογίσουμε τέτραγωνικές ρίζες τέτοιων πινάκων ακόμα και με με αρνητικές ιδιοτιμές.

Θέτουμε $T = A^T A$ οποιος όπως ευκολα καταλαβαίνουμε είναι θετικά ορισμενος (Απο SVD : $A^T A = (U\Sigma V^T)^T U\Sigma V^T = V\Sigma^2 V^T$), και ορίζουμε τον

$$|A| := T^{\frac{1}{2}}$$

απο το οποιο προκύπτει ότι $|A|^2 = A^T A$.

7.2 Πολικὴ Ανάλυση πίνακα The Polar Decomposition

Εκτός από τις γνωστές παραγοντοποιήσεις που έχουμε δει ως τώρα, υπάρχει και η πολικὴ ἀνάλυση πινάκων, σύμφωνα με τὴν ὁποία ἔχουμε ὅτι μπορούμε να παραγοντοποιήσουμε ἕνα πίνακα ὡς

$$A = Q|A|$$

ὅπου ὁ πίνακας $Q = (A^T)^{-1}|A|$ εἶναι ὀρθογώνιος. Αυτό φαίνεται σχετικά εὐκόλα με λίγη ἀλγεβρα πινάκων:

$$\begin{aligned} Q^T Q &= |A|^T A^{-1} (A^T)^{-1} |A| \\ &= |A|^T (A^T A)^{-1} |A| \\ &= |A|^T |A|^{-2} |A| \\ &= |A|^T |A|^{-1} \\ &= I \end{aligned}$$

ἀφού ὁ $|A|$ εἶναι συμμετρικός.

Με λίγη φαντασία, μπορεί κανείς να διαπιστώσει ὅτι ἡ πολικὴ παραγοντοποίηση $A = Q|A|$ θυμίζει (καὶ ἔχει) παρόμοια λογικὴ με τὴν ἀναπαράσταση τῶν μιγάδικων ἀριθμῶν, $z = |z|e^{i\theta}$, ἀν $|\cdot|$ τὸ μέτρο ἑνὸς μιγάδικου ἀριθμοῦ, i ἡ φαντάστικη μονάδα καὶ θ ἡ γωνία του. Τέλος, σχετικά με τὴν ρίζα ἀναφέρουμε ὅτι ἐκτός ἀπὸ Q τέτοιος ὥστε $A = Q|A|$ ὑπάρχει καὶ πίνακας U τέτοιος ὥστε $A = |A|U$.

8 Ο πίνακας Διακύμανσης - Συνδιακύμανσης.

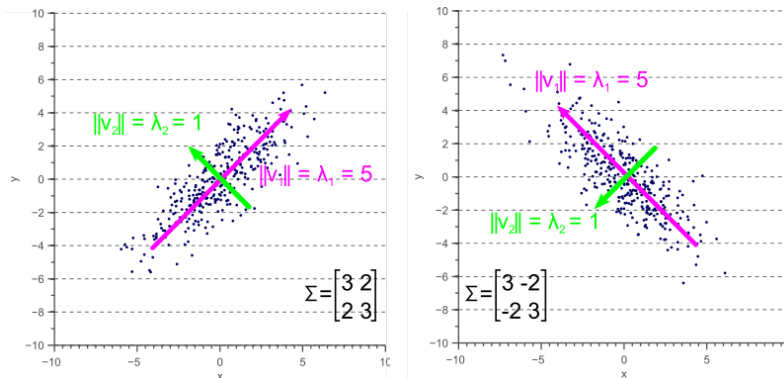
Εστω 2 τυχαίες μεταβλητές, X, Y . Τότε ο πίνακας Σ είναι ο 2 επί 2 συμμετρικός κ θετικά ημιορισμένος πίνακας:

$$\Sigma = \begin{bmatrix} \text{Var}(X) & \text{Cov}(X, Y) \\ \text{Cov}(X, Y) & \text{Var}(Y) \end{bmatrix}$$

Προφανώς τα παραπάνω μπορούν να γενικευτούν για n το πλήθος τυχαίες μεταβλητές, όπου ο πίνακας Σ θα έχει διάσταση $n \times n$. Πχ:

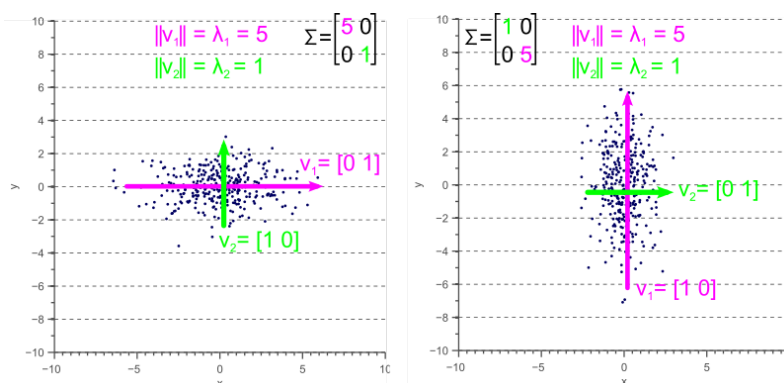
$$\Sigma = \begin{bmatrix} \text{Var}(X) & \text{Cov}(X, Y) & \text{Cov}(X, Z) \\ \text{Cov}(X, Y) & \text{Var}(Y) & \text{Cov}(Y, Z) \\ \text{Cov}(X, Z) & \text{Cov}(Y, Z) & \text{Var}(Z) \end{bmatrix}$$

Εφόσον ο Σ είναι συμμετρικός διαγωνοποιείται (φασματικό θεώρημα) και έχει κάθετα μεταξύ τους ιδιοδιανύσματα. Όπως βλέπουμε στο παρακάτω σχήμα, η συνδιακύμανση έχει να κάνει με την διαγώνια διασπορά των δεδομένων και είναι ένας δείκτης γραμμικής εξάρτησης των δυο τυχαίων μεταβλητών.



Σχήμα 7: Θετική και αρνητική συνδιακύμανση δεδομένων

Στο επόμενο σχήμα βλέπουμε δεδομένα των οποίως ο Σ έχει ίδιες ιδιοτιμές αλλά ανεξάρτητα μεταξύ τους, επομένως η διασπορά είναι στην κατεύθυνση των αξόνων μόνο.



Σχήμα 8: Θετική και αρνητική συνδιακύμανση δεδομένων

8.1 Ασκήσεις στον Πίνακα Διακύμανσης - Συνδιακύμανσης

1. Έστω 2 τυχαίες μεταβλητές που δίνονται από τον παρακάτω πίνακα.

		X		
		4	5	
Y	3	0.1	0.3	0.4
	7	0.4	0.2	0.6
		0.5	0.5	1

Να βρεθεί ο πίνακας συνδιακύμανσης (Variance- covariance matrix) Σ .

Λύση:

Έχουμε ότι

$$Var(X) = \mathbb{E}(X^2) - (\mathbb{E}(X))^2 \quad \text{και} \quad Var(Y) = \mathbb{E}(Y^2) - (\mathbb{E}(Y))^2$$

Από τον πίνακα που μας δόθηκε προκύπτει ότι για την X έχουμε

$$\mathbb{E}(X) = 4 \cdot 0.5 + 5 \cdot 0.5 = 4.5 \quad \text{και} \quad \mathbb{E}(X^2) = 4^2 \cdot 0.5 + 5^2 \cdot 0.5 = 20.5$$

Άρα $Var(X) = 20.5 - 4.5^2 = 0.25$. Ομοίως για την Y έχουμε

$$\mathbb{E}(Y) = 3 \cdot 0.4 + 7 \cdot 0.6 = 5.4 \quad \text{και} \quad \mathbb{E}(Y^2) = 3^2 \cdot 0.4 + 7^2 \cdot 0.6 = 33$$

Άρα $Var(Y) = 33 - 5.4^2 = 3.84$. Για την συνδιακύμανση των 2 τυχαίων μεταβλητών γνωρίζουμε ότι

$$Cov(X, Y) = \mathbb{E}(XY) - \mathbb{E}(X)\mathbb{E}(Y)$$

οπότε για να την υπολογίσουμε θα πρέπει να βρούμε την τιμή της ποσότητας $\mathbb{E}(XY)$. Έχουμε λοιπόν ότι

$$\mathbb{E}(XY) = 4 \cdot 3 \cdot 0.1 + 5 \cdot 3 \cdot 0.3 + 4 \cdot 7 \cdot 0.4 + 5 \cdot 7 \cdot 0.2 = 23.9$$

Άρα εν τέλει $Cov(X, Y) = 23.9 - 4.5 \cdot 5.4 = -0.4$. Έτσι ο πίνακας συνδιακύμανσης θα είναι

$$\Sigma = \begin{bmatrix} 0.25 & -0.4 \\ -0.4 & 3.84 \end{bmatrix}$$

◁

2. Μας δίνονται τα παρακάτω δεδομένα.

Βάρος (lb)	120	125	125	135	145
Υψος (inch)	61	60	64	68	72

Να βρεθεί ο πίνακας διακύμανσης - συνδιακύμανσης.

Λύση:

Ευκολά μπορούμε να υπολογίσουμε το διάνυσμα των μέσων ως εξής

$$M = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} \sum x_i \\ \sum y_i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 130 \\ 65 \end{bmatrix}$$

Μετά αφαιρώντας τον μέσο από κάθε x_i έχουμε

$$\hat{x}_1 = x_1 - M = \begin{bmatrix} -10 \\ -4 \end{bmatrix}, \quad \hat{x}_2 = x_2 - M = \begin{bmatrix} -5 \\ -5 \end{bmatrix}$$

$$\hat{x}_3 = x_3 - M = \begin{bmatrix} -5 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad \hat{x}_4 = x_4 - M = \begin{bmatrix} 5 \\ 3 \end{bmatrix}, \quad \hat{x}_5 = x_5 - M = \begin{bmatrix} 15 \\ 7 \end{bmatrix},$$

Αρα τα δεδομένα μας γίνονται ως εξής

$$B = \begin{bmatrix} -10 & -5 & -5 & 5 & 15 \\ -4 & -5 & -1 & 3 & 7 \end{bmatrix}.$$

Απ' τον πίνακα B προκύπτει ο πίνακας διακύμανσης ως εξής

$$\Sigma = \frac{1}{N-1} BB^T = \begin{bmatrix} 100 & 47.5 \\ 47.5 & 25 \end{bmatrix}$$

οπου παρατηρούμε ότι η συνολική διακύμανση είναι ίση με 125. Αρα η μεταβλητή βάρος έχουμε ότι περιγράφει το $\frac{100}{125}\%$ της πληροφορίας που υπάρχει στα δεδομένα ενώ η μεταβλητή υψος περιγράφει το $\frac{25}{125}\%$.

9 Principal Component Analysis (PCA)

Η Ανάλυση κύριων συνιστωσών.

Η *PCA* είναι μια μεθοδος ανάλυσης πολυμεταβλητων δεδομένων. Βασίζεται στην μελετη των ιδιοτιμών χ των ιδιοδιανυσματων του πίνακα διακύμανσης/συνδιακύμανσης.

A) Προετοιμασία:

Ξεκινώντας, έχουμε τον $k \times N$ πίνακα με τα N δεδομένα (σε στήλες). Υπολογίζουμε πρώτα το διάνυσμα $k \times 1$ του μέσου όρου M και το αφαιρούμε απο καθε στήλη, και έτσι παίρνουμε ενα νεο πίνακα (τον B , $k \times N$) στον οποίο τα δεδομένα έχουν μεση τιμή 0. (mean- deviation form)

Στη συνέχεια υπολογίζουμε τον πίνακα διακύμανσης/συνδιακύμανσης Σ .

$$\Sigma = \frac{1}{N-1} BB^T$$

Στη διαγώνιο είναι η διακύμανση την δεδομένων χ έτσι το άθροισμα των διαγώνιων στοιχείων (ιχνος του Σ , $tr(\Sigma)$) μας δίνει την ολική διακύμανση (total variance)

B) PCA:

Υπολογίζουμε τις ιδιοτιμές χ τα αντίστοιχα ιδιοδιανύσματα (Κανονικοποιημένα) του Σ . Η μεγαλύτερη ιδιοτιμή είναι ο πρώτος παράγοντας, ο πιο σημαντικός. Το αντίστοιχο ιδιοδιάνυσμα μας δίνει το πρώτο principal component κλπ. Το πρώτο κύριο συστατικό (principal component) διατηρεί περισσότερες πληροφορίες δεδομένων σε σύγκριση με το δεύτερο το οποίο δεν διατηρεί πληροφορίες οι οποίες έχουν εισέλθει νωρίτερα (στο πρώτο συστατικό). Τα principal components δεν συσχετίζονται. Αυτα μπαίνουν σε στήλες και παίρνουμε τον πίνακα P .

Θέτουμε $U = P^T Q$, και τα νέα δεδομένα U είναι ασυσχέτιστα, οποτε ο νέος πίνακας συνδιακύμανσης που θα προκύψει, ως τον πούμε Σ_2 , θα είναι διαγώνιος.

9.1 Παράδειγμα

Μας δίνονται τα παρακάτω δεδομένα.

Βάρος (lb)	120	125	125	135	145
Υψος (inch)	61	60	64	68	72

Να γίνει η ανάλυση κυρίων συνιστωσών (PCA).

Λυση:

Ευκολα μπορούμε να υπολογίσουμε το διάνυσμα των μέσων ως εξής

$$M = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} \sum x_i \\ \sum y_i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 130 \\ 65 \end{bmatrix}$$

Μετά αφαιρώντας τον μέσο απο κάθε x_i έχουμε

$$\hat{x}_1 = x_1 - M = \begin{bmatrix} -10 \\ -4 \end{bmatrix}, \quad \hat{x}_2 = x_2 - M = \begin{bmatrix} -5 \\ -5 \end{bmatrix}$$

$$\hat{x}_3 = x_3 - M = \begin{bmatrix} -5 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad \hat{x}_4 = x_4 - M = \begin{bmatrix} 5 \\ 3 \end{bmatrix}, \quad \hat{x}_5 = x_5 - M = \begin{bmatrix} 15 \\ 7 \end{bmatrix},$$

Αρα τα δεδομένα μας γίνονται ως εξής

$$B = \begin{bmatrix} 10 & -5 & -5 & 5 & 15 \\ -4 & -5 & -1 & 3 & 7 \end{bmatrix}.$$

Απ' τον πίνακα B προκύπτει ο πίνακας διακύμανσης ως εξής

$$\Sigma = \frac{1}{N-1} B B^T = \begin{bmatrix} 100 & 47.5 \\ 47.5 & 25 \end{bmatrix}$$

οπου παρατηρούμε ότι η συνολική διακύμανση είναι ίση με 125. Αρα η μεταβλητή βάρους έχουμε ότι περιγράφει το $\frac{100}{125}\%$ της πληροφορίας που υπάρχει στα δεδομένα ενώ η μεταβλητή υψος περιγράφει το $\frac{25}{125}\%$.

Ας αρχίσουμε τώρα την ανάλυση σε κύριες συνιστώσες, υπολογίζοντας τις ιδιοτιμές του πίνακα Σ . Έχουμε ότι

$$\det(\Sigma - \lambda I) = 0 \Rightarrow \dots \Rightarrow \lambda_1 = 123, \lambda_2 = 2$$

Έτσι προκύπτει ότι η μεταβλητή βάρους έχει την μεγαλύτερη ιδιοτιμή ($\lambda_1 = 123$) και αρα είναι η μεγαλύτερη συνιστώσα. Το αντιστοιχο ιδιοδιάνυσμα της προκύπτει ότι είναι το $u_1 = [0.9 \ 0.436]^T$. Αξίζει να σημειώσουμε ότι η συνολική διακύμανση δεν έχει μεταβληθεί ($\lambda_1 + \lambda_2 = 125$).

Ενδεικτικά αναφέρουμε ότι ένας δείκτης που θα λάμβανε υπόψιν του το βάρος και το υψός που έχουμε διαθέσιμα μέσω αυτού του δείγματος είναι ο

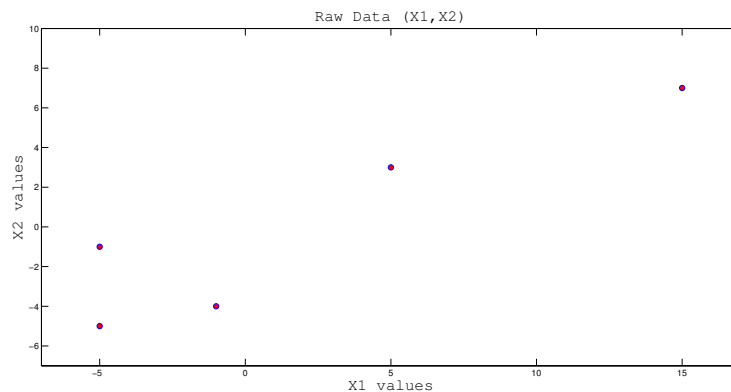
$$y = 0.9x_1 + 0.436x_2$$

Ο νέος πίνακας διακύμανσης θα είναι

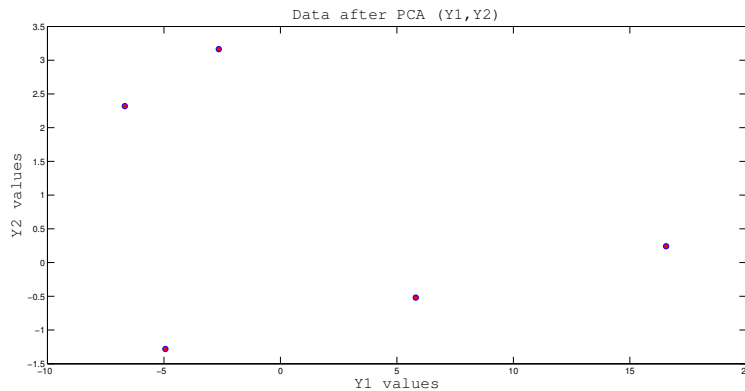
$$\hat{\Sigma} = \begin{bmatrix} 123 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Έτσι τώρα διαπιστώνουμε ότι τελικώς, μετά απο την ανάλυση κυρίων συνιστωσών, η πρώτη συνιστώσα έχει το $\frac{123}{125} = 98.4\%$ της πληροφορίας ενώ η δευτερη συνιστώσα έχει το $\frac{2}{125} = 1.6\%$ της πληροφορίας. Σημειώνουμε επίσης ότι μετά την ανάλυση κυρίων συνιστωσών, ο νέος πίνακας διακυμάνσεων δεν περιέχει συνδιακυμάνσεις, αρα οι μεταβλητες μας έγιναν ασυσχέτιστες. Στη συνέχεια, χρησιμοποιώντας τον ορθογώνιο πίνακα P που περιέχει τα ιδιοδιανύσματα του Σ σε στήλες, θέτουμε $X = PY \Rightarrow Y = P^T X$ και παίρνουμε τα νέα δεδομένα Y , τα οποία όπως ειπαμε είναι ασυσχέτιστα. Τα παραπάνω φαίνονται στις εικόνες που ακολουθούν:

Σχήμα 9: Τα δεδομένα πριν την Ανάλυση κύριων συνιστωσών



Φαίνεται καθαρά ότι τα δεδομένα έχουν χωριστεί σε δυο ομάδες που βρίσκονται πάνω σε δυο ευθείες.



Σχήμα 10: Τα δεδομένα μετα την Ανάλυση κύριων συνιστωσών

$$\begin{array}{cccccc} 19 & 22 & 6 & 3 & 2 & 20 \\ \hline 12 & 6 & 9 & 15 & 13 & 5 \end{array}$$

9.2 Ασκήσεις στην PCA

1. Μας δίνονται τα παρακάτω δεδομένα.
Να γίνει η ανάλυση κυρίων συνιστωσών (PCA).

Λυση:

Ευκολα μπορούμε να υπολογίσουμε το διάνυσμα των μέσων ως εξής

$$M = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} \sum x_i \\ \sum y_i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 12 \\ 10 \end{bmatrix}$$

Μετά αφαιρούμε τον μέσο απο κάθε x_i .
Αρα τα δεδομένα μας γίνονται ως εξής

$$B = \begin{bmatrix} 7 & 10 & -6 & -9 & -10 & 8 \\ 2 & -4 & -1 & 5 & 3 & -5 \end{bmatrix}.$$

Απ' τον πίνακα B προκύπτει ο πίνακας διακύμανσης ως εξής

$$\Sigma = \frac{1}{N-1} BB^T = \begin{bmatrix} 86 & -27 \\ -27 & 16 \end{bmatrix}$$

οπου παρατηρούμε οτι η συνολικη διακύμανση είναι ίση με 102.

Ας αρχίσουμε τώρα την ανάλυση σε κύριες συνιστώσες, υπολογίζοντας τις ιδιοτιμές του πίνακα Σ .
Εχουμε οτι

$$\det(\Sigma - \lambda I) = 0 \Rightarrow \dots \Rightarrow \lambda_1 = 95.2, \lambda_2 = 6.8$$

Η μεγαλύτερη ιδιοτιμή ($\lambda_1 = 95.2$) είναι η μεγαλύτερη συνιστώσα. Το αντιστοιχο ιδιοδιάνυσμα της προκύπτει οτι είναι το $u_1 = [0.946, -0.322]^T$. Αξίζει να σημειώσουμε οτι η συνολικη διακύμανση δεν έχει μεταβληθεί ($\lambda_1 + \lambda_2 = 102$).

Ενδεικτικά, αναφέρουμε οτι ένας δείκτης που θα λάμβανε υπόψιν τα δεδομένα θα είναι ο

$$y = 0.946x_1 - 0.322x_2$$

10 Ο ψευδοαντίστροφος πίνακας Moore - Penrose, A^\dagger

Ένα συχνό εργαλείο σε πολλές εφαρμογές της Γραμμικής Άλγεβρας είναι ο Ψευδοαντίστροφος (ή Γενικευμένος Αντίστροφος) πίνακας. Αυτός ορίζεται όταν ο πίνακας είναι μη ανιστρέψιμος (για τετραγωνικούς πίνακες), ή όταν ο πίνακας είναι μη τετραγωνικός. Ονομάζεται και Moore-Penrose inverse. Οι γενικευμένοι αντίστροφοι μη ανιστρέψιμων πινάκων εκτείνονται σε μεγάλο εύρος εφαρμογών, όπως στην επίλυση γραμμικών συστημάτων, στα ηλεκτρικά κυκλώματα, στην ελαχιστοποίηση τετραγωνικών μορφών εφαρμοσμένων σε κυκλώματα. Επίσης χρησιμοποιούνται στην στατιστική, και πιο συγκεκριμένα στην θεωρία γραμμικής εκτίμησης και στον γραμμικό προγραμματισμό.

Έστω η γραμμική εξίσωση $Ax = b$. Εάν $b \in \mathcal{R}(A)$, τότε η εξίσωση έχει λύση. Εάν όμως $b \notin \mathcal{R}(A)$ προφανώς η εξίσωση αυτή δεν έχει λύση. Αντί λοιπόν να αναζητούμε ένα x που να μηδενίζει την παράσταση $Ax - b$ αναζητούμε ένα x που να ελαχιστοποιεί την παράσταση $\|Ax - b\|$. Προφανώς αυτό το x εξαρτάται από την επιλογή της νόρμας. Η επιλογή της ευκλείδειας νόρμας μας οδηγεί στην μέθοδο ελαχίστων τετραγώνων.

Για να βρούμε λοιπόν μια προσεγγιστική λύση της εξίσωσης $Ax = b$ θεωρούμε την εξίσωση $Ax = P_A b$ (ο P_A είναι ο πίνακας ορθογώνιας προβολής στο σύνολο τιμών του A , $\mathcal{R}(A)$). Κάθε λύση της εξίσωσης αυτής ονομάζεται γενικευμένη λύση (generalized solution) της εξίσωσης $Ax = b$.

Θεώρημα 4 Τα παρακάτω είναι ισοδύναμα για κάποιο διάνυσμα $u \in \mathbb{R}^n$:

- $Au = P_A b$
- $\|Au - b\| \leq \|Ax - b\|$
- Για κάθε άλλο $x \in \mathbb{R}^n$, $A^\top Au = A^\top b$

Ορισμός 2 Κάθε διάνυσμα u που ικανοποιεί τις ισοδύναμες συνθήκες του παραπάνω θεωρήματος θα ονομάζεται λύση ελαχίστων τετραγώνων της εξίσωσης $Ax = b$. Το σύνολο των λύσεων αυτών μπορεί να γραφτεί και ως εξής : $L = \{u \in \mathbb{R}^n : A^\top Au = A^\top b\}$ (Η κανονική εξίσωση) και αποδεικνύεται ότι είναι κλειστό και κυρτό. Επομένως έχει ένα μοναδικό στοιχείο με ελάχιστη νόρμα.

Ορισμός 3 Έστω A ένας πίνακας, τετραγωνικός ή μη. Η απεικόνιση $A^\dagger : A^\dagger b = u$ όπου u είναι η λύση ελαχίστων τετραγώνων με την ελάχιστη νόρμα της εξίσωσης $Ax = b$ λέγεται γενικευμένος αντίστροφος του πίνακα A .

Στην γενική περίπτωση που ο A είναι ένας $m \times n$ πίνακας, τάξης r , ο Roger Penrose έδειξε ότι υπάρχει ένας μοναδικός πίνακας που ονομάστηκε Ψευδοαντίστροφος του A και συμβολίζεται με A^\dagger που ικανοποιεί τις 4 παρακάτω σχέσεις:

$$A = AA^\dagger A, \quad A^\dagger AA^\dagger = A^\dagger, \quad AA^\dagger = (AA^\dagger)^\top, \quad A^\dagger A = (A^\dagger A)^\top \quad (3)$$

όπου A^\top ο ανάστροφος πίνακας.

Ο Ε.Η. Moore (1862- 1932) έδωσε πρώτος έναν ορισμό για τον γενικευμένο αντίστροφο ενός πίνακα σε μία ομιλία του το 1920. Όμως, εξαιτίας του εντελώς προσωπικού τρόπου που έγραφε και του συμβολισμού που χρησιμοποιούσε, το θέμα ξεχάστηκε για δεκαετίες. Το 1955, ο Penrose γενίκευσε τα αποτελέσματα αυτά, και έδειξε πως ο αντίστροφος του Moore είναι ο μοναδικός πίνακας που ικανοποιεί τις 4 ιδιότητες που είδαμε παραπάνω.

Εύκολα βλέπει κανείς ότι ο AA^\dagger είναι ο πίνακας ορθογώνιας προβολής που μάθαμε στην αρχή του εξαμήνου, από το \mathbb{R}^n στο $\mathcal{R}(A)$, και συμβολίζεται με P_A , και ότι ο $A^\dagger A$ είναι η ορθογώνια προβολή του \mathbb{R}^m στο $\mathcal{R}(A^\top)$ και συμβολίζεται με P_{A^\top} . Επίσης, το σύνολο τιμών του $\mathcal{R}(A^\dagger) = \mathcal{R}(A^\top)$.

Σημειώνεται ότι στην περίπτωση που ο πίνακας A είναι ανιστρέψιμος, τότε $A^{-1} = A^\dagger$.

Ο ψευδοαντίστροφος λοιπόν μας δίνει μια προσεγγιστική λύση στο αρχικό πρόβλημα, την λύση ελαχίστων τετραγώνων ελάχιστης νόρμας (ΛΕΤ):

$$Ax = b \Rightarrow \hat{x} = A^\dagger b$$

Εαν θελήσουμε ολο το σύνολο των γενικευμένων λύσεων και όχι μόνο την λύση ελάχιστης νόρμας (ΛΕΤ) τότε αυτές δίνονται απο τον τύπο:

$$Ax = b \Rightarrow \tilde{x} = A^\dagger b + (I - A^\dagger A)u, \quad u \in \mathbb{R}^n$$

Ενας απο τους τρόπους υπολογισμού του είναι μέσω της διάσπασης ιδιόμορφων τιμών, SVD : Αποδεικνύεται οτι

$$A = U\Sigma V^T \Rightarrow A^\dagger = V\Sigma^{-1}U^T$$

Εαν ο πίνακας Σ δεν αντιστρέφεται, η είναι μη τετραγωνικός, τότε ως Σ^{-1} θεωρούμε τον 'διαγώνιο' πίνακα με στοιχεία τα αντίστροφα της διαγωνίου του πίνακα Σ .

Πρόταση:

Εαν ο πίνακας P είναι πίνακας προβολής, τότε $P^\dagger = P$

Σχετική βιβλιογραφία είναι για παράδειγμα το βιβλίο [4].

Για να επαληθεύσουμε λοιπον οτι κάποιος πίνακας είναι ο ψευδοαντίστροφος κάπου πίνακα A , αρκεί να ικανοποιεί τις 4 παραπάνω συνθήκες.

Παράδειγμα 1

Εστω ο πίνακας

$$A = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

Να αποδείξετε οτι ο ψευδοαντίστροφος του είναι ο

$$A^\dagger = \begin{bmatrix} \frac{1}{5} & \frac{2}{5} \end{bmatrix}$$

Λυση:

Αρκεί να αποδείξουμε οτι ισχύουν οι 4 ιδιότητες του ορισμού του ψευδοαντιστρόφου,

$$AA^\dagger A = A, \quad A^\dagger AA^\dagger = A^\dagger$$

$$AA^\dagger = (AA^\dagger)^T, \quad A^\dagger A = (A^\dagger A)^T$$

που αποδεικνύονται εύκολα με πράξεις.

Παράδειγμα 2

Εστω ο πίνακας

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}.$$

Να επαληθεύσετε οτι ο ψευδοαντίστροφος του είναι ο

$$A^\dagger = \begin{bmatrix} \frac{-1}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & \frac{-1}{4} \end{bmatrix}$$

Λυση:

Αρκεί και πάλι να αποδείξουμε οτι ισχύουν οι 4 ιδιότητες του ορισμού του ψευδοαντιστρόφου, ώστε να επαληθεύσουμε οτι αυτός είναι ο ψευδοαντίστροφος. Πράγμα που αποδεικνύεται εύκολα με πράξεις.

11 Ο πίνακας συσχέτισης

Ο πίνακας συσχέτισης R είναι ένας τετραγωνικός πίνακας που δείχνει τις συσχετίσεις (τον συντελεστή συσχέτισης) μεταξύ των διάφορων μεταβλητών. Τα διαγώνια στοιχεία του είναι ίσα με 1. Είναι χρήσιμος στην ανάλυση πολυμεταβλητών δεδομένων, και δείχνει τους συντελεστές συσχέτισης μεταξύ τους. Είναι άμεσα συνδεδεμένος με τον πίνακα διακύμανσης - συνδιακύμανσης Σ που έχουμε ήδη αναλύσει σε προηγούμενο μάθημα.

Ο πίνακας συσχέτισης των n τυχαίων μεταβλητών X_1, \dots, X_n είναι ο $n \times n$ πίνακας του οποίου τα i, j της εισόδου είναι $\text{corr}(X_i, X_j)$. Αν τα μέτρα της συσχέτισης χρησιμοποιούνται ως συντελεστές, ο πίνακας συσχέτισης είναι ο ίδιος με τον πίνακα συνδιασποράς των τυποποιημένων τυχαίων μεταβλητών $X_i/\sigma(X_i)$ για $i = 1, \dots, n$. Αυτό ισχύει τόσο για τον πίνακα συσχετίσεων του πληθυσμού (στην περίπτωση αυτή το σ είναι η τυπική απόκλιση πληθυσμού), όσο για τον πίνακα συσχετίσεων του δείγματος (στην περίπτωση αυτή το σ , δηλώνει η τυπική απόκλιση του δείγματος). Κατά συνέπεια, το καθένα είναι απαραίτητως ένας θετικός-ημιθετικός πίνακας.

Ο πίνακας συσχετίσεων είναι συμμετρικός διότι η συσχέτιση μεταξύ των X_i, X_j είναι η ίδια όπως η συσχέτιση ανάμεσα σε X_j, X_i .

Η σχέση μεταξύ του πίνακα συσχέτισης R και του πίνακα διακύμανσης- συνδιακύμανσης είναι η ακόλουθη:

$$R = \Delta^{-\frac{1}{2}} \Sigma \Delta^{-\frac{1}{2}}$$

ισοδύναμα:

$$\Sigma = \Delta^{\frac{1}{2}} R \Delta^{\frac{1}{2}}$$

όπου Δ ένας διαγώνιος πίνακας που έχει στην διαγώνιο του τα αντίστοιχα στοιχεία του πίνακα Σ . (τις $\text{Var}(X_i)$) Τα διαγώνια στοιχεία του πίνακα συσχέτισης είναι μονάδες.

Παράδειγμα 4 Έστω ο πίνακας διακύμανσης δύο μεταβλητών Σ .

$$\Sigma = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 8.1 \\ 1 & 16 & 18 \\ 8.1 & 18 & 81 \end{bmatrix}$$

Να υπολογιστεί ο πίνακας συσχέτισης R .

Λύση:

Βλέπουμε ότι η διαγώνιος του πίνακα Σ αποτελείται από τους αριθμούς 1, 16, 81, άρα ο πίνακας Δ θα είναι ο

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 16 & 0 \\ 0 & 0 & 81 \end{bmatrix} \quad \text{άρα} \quad \Delta^{-\frac{1}{2}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{9} \end{bmatrix}$$

Έτσι παίρνουμε:

$$R = \Delta^{-\frac{1}{2}} \Sigma \Delta^{-\frac{1}{2}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{9} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 8.1 \\ 1 & 16 & 18 \\ 8.1 & 18 & 81 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{9} \end{bmatrix}$$

Έτσι έχουμε ότι

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 0.25 & 0.9 \\ 0.25 & 1 & 0.5 \\ 0.9 & 0.5 & 1 \end{bmatrix}$$

Στην περίπτωση του 2×2 πίνακα R , της μορφής

$$R = \begin{bmatrix} 1 & r \\ r & 1 \end{bmatrix}$$

οι ιδιοτιμές του είναι $1 - r, 1 + r$. Τα αντίστοιχα ιδιοδιανύσματα είναι $(1, 1)$ και $(-1, 1)$.

◁

12 Ο τύπος των Sherman- Morrison

Έστω ένας αντιστρέψιμος τετραγωνικός $n \times n$ πίνακας A και τα διανύσματα u, v . Τότε, ο αντίστροφος πίνακας του αθροίσματος $(A + uv^T)$ δίνεται από τον τύπο

$$(A + uv^T)^{-1} = A^{-1} - \frac{A^{-1}uv^T A^{-1}}{1 + v^T A^{-1}u}$$

Να σημειωθεί ότι η παράσταση $1 + v^T A^{-1}u$ είναι αριθμός και όχι πίνακας.

Εάν ο αντίστροφος A^{-1} είναι ήδη γνωστός, ο τύπος αυτός μας δίνει έναν υπολογιστικά γρήγορο τρόπο υπολογισμού του αντιστρόφου του νέου πίνακα A , εφόσον αυτός διαταραχτεί / διορθωθεί από τον πίνακα uv^T . Αυτή η αλλαγή μπορεί να ειπωθεί σαν διαταραχή (perturbation) του A ή σαν ανανέωση του (rank-1 update).

Υπολογιστικά μιλώντας, η μέθοδος αυτή είναι 'οικονομική' γιατί ο αντίστροφος του $(A + uv^T)$ δεν χρειάζεται να υπολογιστεί από την αρχή, αλλά διορθώνοντας τον ήδη γνωστό A^{-1} .

13 Επαναληπτικές Ασκήσεις

1. Έστω ο πίνακας

$$A = \begin{array}{cc|c} & \text{κουκουβάγιες} & \text{ποντίκια} & \\ \hline & 0.5 & 0.4 & \text{κουκουβάγιες} \\ & -0.104 & 1.1 & \text{ποντίκια} \end{array}$$

που περιγράφει την εξέλιξη του συστήματος κουκουβάγιες - ποντίκια σ' ένα οικολογικό σύστημα. Δείτε τι συμβαίνει στο σύστημα σε βάθος χρόνου.

Λύση:

Το παραπάνω σύστημα αποτελεί ένα *δυναμικό σύστημα* του οποίου η εξέλιξη περιγράφεται από την αναδρομική εξίσωση

$$x_{k+1} = Ax_k$$

Ας βρούμε τις ιδιοτιμές του πίνακα A :

$$\det(A - \lambda I) = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} 0.5 - \lambda & -0.4 \\ -0.2 & 1.1 - \lambda \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow \dots \lambda_i = 1.02, 0.58$$

με αντίστοιχα ιδιοδιάνυσματα $u = [10, 13]$ και $v = [5, 1]$ που είναι βάση του χώρου και αρα τον παράγουν. Έτσι θα έχουμε

$$x_k = c \cdot 1.02 \cdot u + d \cdot 0.58 \cdot v \Rightarrow$$

Αρα

$$x_n = c \cdot 1.02^n \cdot u + d \cdot 0.58^n \cdot v$$

Και αφήνοντας το n να τρέξει στο άπειρο προκύπτει ότι $x_n = c \cdot 1.02^n \cdot \begin{bmatrix} 10 \\ 13 \end{bmatrix} = 1.02x_{n-1}$. Επομένως σε βάθος χρόνου το σύστημα θα ισορροπήσει σε μια αναλογία 10 κουκουβάγιες προς 13 ποντίκια.

<

2. Να βρεθεί η ευθεία ελαχίστων τετράγωνων $y = b_0 + b_1x$ των σημείων $A(0,1)$, $B(1,1)$, $\Gamma(2,2)$ και $\Delta(3,2)$.

Λύση:

Το παραπάνω μοντέλο σε μορφή πινάκων έχει την μορφή $Y = Xb$ όπου

$$X = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}, Y = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix} \quad \text{και} \quad b = \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \end{bmatrix}$$

Ετσι έχουμε

$$Xb = Y \Rightarrow X^T Xb = X^T Y \Rightarrow \hat{b} = (X^T X)^{-1} X^T Y = X^\dagger Y =$$

με

$$X^T X = \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 6 & 14 \end{bmatrix} \quad \text{και} \quad \text{αρα} \quad \hat{b} = \begin{bmatrix} 0.9 \\ 0.4 \end{bmatrix}$$

Αρα τελικά η ευθεία ελαχίστων τετράγωνων είναι η $y = 0.9 + 0.4x$.

◁

3. Αποφανθείτε για την ορθότητα των παρακάτω προτάσεων.

(α) Αν $A = A^T$, $Au = 3u$ και $Av = 5v$ τότε το u είναι κάθετο στο v .

(β) Ο $A_{n \times n}$ είναι ορθογώνιος και διαγωνοποιήσιμος αν και μόνο αν είναι συμμετρικός.

(γ) Αν $A_{n \times n}$ είναι συμμετρικός τότε έχει διαφορετικές ιδιοτιμές λ_i .

Λύση:

(α) Σωστό, αφού από το φασματικό θεώρημα γνωρίζουμε ότι τα ιδιοδιάνυσματα είναι κάθετα.

(β) Σωστό, αφού για τη γνήσια κατευθυνση της συνεπάγωγης (\Rightarrow), αν A διαγωνοποιήσιμος και ορθογώνιος τότε έχουμε ότι $A = PDP^{-1} = PDP^T$. Ετσι για τον A^T θα έχουμε ότι

$$A^T = (PDP^T)^T = (P^T)^T D^T P^T = PDP^T = A$$

Άρα A συμμετρικός. Για ανάποδη κατευθυνση (\Leftarrow) προκύπτει άμεσα από το φασματικό θεώρημα.

(γ) Λάθος. Ευκολά μπορεί να βρει κάποιος ένα αντιπαράδειγμα.

◁

4. Μας δίνονται τα παρακάτω δεδομένα.

$$\frac{19 \quad 22 \quad 6 \quad 3 \quad 2 \quad 20}{12 \quad 6 \quad 9 \quad 15 \quad 13 \quad 5}$$

Να γίνει η ανάλυση κυρίων συνιστωσών (PCA).

Λυση:

Ευκολά μπορούμε να υπολογίσουμε το διάνυσμα των μέσων ως εξής

$$M = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} \sum x_i \\ \sum y_i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 12 \\ 10 \end{bmatrix}$$

Μετά αφαιρούμε τον μέσο από κάθε x_i .

Αρα τα δεδομένα μας γίνονται ως εξής

$$B = \begin{bmatrix} 7 & 10 & -6 & -9 & -10 & 8 \\ 2 & -4 & -1 & 5 & 3 & -5 \end{bmatrix}.$$

Απ' τον πίνακα B προκύπτει ο πίνακας διακύμανσης ως εξής

$$\Sigma = \frac{1}{N-1} BB^T = \begin{bmatrix} 86 & -27 \\ -27 & 16 \end{bmatrix}$$

οπου παρατηρούμε ότι η συνολική διακύμανση είναι ίση με 102.

Ας αρχίσουμε τώρα την ανάλυση σε κύριες συνιστώσες, υπολογίζοντας τις ιδιοτιμές του πίνακα Σ .

Έχουμε ότι

$$\det(\Sigma - \lambda I) = 0 \Rightarrow \dots \Rightarrow \lambda_1 = 95.2, \lambda_2 = 6.8$$

Η μεγαλύτερη ιδιοτιμή ($\lambda_1 = 95.2$) είναι η μεγαλύτερη συνιστώσα. Το αντιστοιχο ιδιοδιάνυσμα της προκύπτει ότι είναι το $u_1 = [0.946, -0.322]^T$. Αξίζει να σημειώσουμε ότι η συνολική διακύμανση

δεν έχει μεταβληθεί ($\lambda_1 + \lambda_2 = 102$).

Ενδεικτικά, αναφέρουμε ότι ένας δείκτης που θα λάμβανε υπόψιν τα δεδομένα θα είναι ο

$$y = 0.946x_1 - 0.322x_2$$

5. Εστω πίνακας $A_{8 \times 8}$ με χαρακτηριστικό πολυώνυμο το $h_A(x) = x^2(x-3)^4(x-2)^2$ και ελάχιστο το $p_A(x) = x^2(x-3)^2(x-2)$. Να βρεθούν οι πιθανές τετραγωνικές μορφές Jordan.

Λυση:

Βλέποντας τις ιδιοτιμές από το χαρακτηριστικό πολυωνυμο έχουμε ότι η διαγώνιος θα έχει τα στοιχεία:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

όπου παρατηρούμε ότι υπάρχουν 3 blocks. Βάσει του ελάχιστου πολυωνυμου όμως καταλήγουμε στο ότι θα

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \quad \text{ή} \quad \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

◁

6. Εστω η γνωστή παραγοντοποίηση $A = QR$. Εάν ο πίνακας Q είναι αντιστρέψιμος, θετω $A_1 = RQ$. Να αποδείξετε ότι οι πίνακες A, A_1 είναι όμοιοι.

Λυση:

Έχουμε ότι $A_1 = RQ = Q^{-1}QRQ = Q^{-1}AQ$ επομένως είναι όμοιοι.

◁

7. Εστω $B_{n \times n}$ συμμετρικός πίνακας και $B^2 = B$. (Επομένως ο B είναι ορθογώνια προβολή). Εστω ένα $y \in \mathbb{R}^n$ και θετούμε $\hat{y} = By$ και $z = y - \hat{y}$. Να δείξετε ότι $\hat{y} \perp z$, δηλαδή ότι

$$y = By + z, \quad By \perp z.$$

Λυση:

Αρχικά έχουμε ότι

$$B^T B = B \cdot B = B^2 = B \tag{4}$$

Για να δείξουμε ότι το \hat{y} και το z είναι κάθετα αρκεί να δείξουμε ότι $\langle \hat{y}, z \rangle = 0$. Έχουμε λοιπόν ότι

$$\begin{aligned} \langle z, \hat{y} \rangle &= \langle y - \hat{y}, By \rangle \\ &= y(B y) - \hat{y}(B y) \\ &= y^\top B y - \hat{y}^\top B y \\ &= y^\top B y - (B y)^\top B y \\ &= y^\top B y - y^\top B^\top B y \\ &= y^\top B y - y^\top B^2 y \\ &\stackrel{(1)}{=} 0 \end{aligned}$$

Άρα είναι κάθετα.

◁

8. Εστω ο στοχαστικός πίνακας

$$A = \begin{array}{ccc|c} & \Phi_1 & \Phi_2 & \Phi_3 \\ \hline & 0.5 & 0.2 & 0.3 \\ & 0.3 & 0.8 & 0.3 \\ & 0.2 & 0 & 0.4 \end{array} \begin{array}{l} \Phi_1 \\ \Phi_2 \\ \Phi_3 \end{array}$$

ο οποίος εκφράζει τις διατροφικές προτιμήσεις ενός ατόμου για Φ_i με $i = 1, 2, 3$ διαφορετικά φαγητά. Αν υποθέσουμε ότι την πρώτη μέρα πάρει το φαγητό Φ_1 .

(α) Δίνεται ότι οι ιδιοτιμές είναι οι 1, 0.2, 0.5. Να Βρεθούν τα ιδιοδιανύσματα.

(β) Διαγωνοποιείται ο πίνακας; Γράψτε την διαγωνοποίηση.

(γ) Πως κατανομονται οι πιθανότητες των φαγητών μετά απο πολλές μέρες; ($n \rightarrow \infty$)

Λυση:

(α) Έχουμε για την $\lambda = 1$ ότι

$$A\mathbf{u} = 1\mathbf{u} \Rightarrow \dots \Rightarrow \mathbf{u} = \begin{bmatrix} x \\ 2x \\ x/3 \end{bmatrix} \text{ π.χ. το } \mathbf{u} = \begin{bmatrix} 3 \\ 6 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Έχουμε για την $\lambda = 0.2$ ότι

$$A\mathbf{v} = 0.2\mathbf{v} \Rightarrow \dots \Rightarrow \mathbf{v} = \begin{bmatrix} x \\ 0 \\ -x \end{bmatrix} \text{ π.χ. το } \mathbf{v} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}$$

Έχουμε για την $\lambda = 0.5$ ότι

$$A\mathbf{w} = 0.5\mathbf{w} \Rightarrow \dots \Rightarrow \mathbf{w} = \begin{bmatrix} z/2 \\ -3z/2 \\ z \end{bmatrix} \text{ π.χ. το } \mathbf{w} = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 2 \end{bmatrix}$$

(β) Ναι, διαγωνοποιείται αφού έχουμε 3 ανεξάρτητα ιδιοδιανύσματα. Θα έχουμε λοιπόν ότι

$$A = P\Delta P^{-1} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 6 & 0 & -3 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0.2 & 0 \\ 0 & 0 & 0.5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 6 & 0 & -3 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix}^{-1}$$

(γ) Έχουμε ένα δυναμικό σύστημα της μορφής

$$x_{k+1} = Ax_k$$

Άρα

$$\begin{aligned}x_{k+1} &= P\Delta P^{-1} \\ \Leftrightarrow x_{k+1} &= P\Delta^k P^{-1}x_0\end{aligned}$$

Οπότε μετά από n μέρες θα έχουμε ότι

$$x_n = P\Delta^n P^{-1}x_0 \Rightarrow x_n = P \begin{bmatrix} 1^n & 0 & 0 \\ 0 & 0.2^n & 0 \\ 0 & 0 & 0.5^n \end{bmatrix} P^{-1}x_0 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Αφήνοντας το $n \rightarrow \infty$ θα έχουμε ότι

$$x^* = P \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} P^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.3 \\ 0.6 \\ 0.1 \end{bmatrix}$$

οπου και αυτή είναι η κατανομή των πιθανοτήτων των φαγητών μετά από πολλές μέρες.

◁

9. Εάν οι ιδιοτιμές του πίνακα

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -3 \\ -3 & -5 \end{bmatrix}$$

είναι -6 και κ και τα ιδιοδιανύσματα $(1, 3)^T$ $(-3, 1)^T$ να βρεθεί το κ και στη συνέχεια ο πίνακας A^{10}

Λύση:

Ισχύει ότι $\sum \lambda_i = \text{trace}(A) \Rightarrow \kappa = 4$.

Αφού διαγωνοποιήσουμε τον πίνακα A , παίρνουμε

$$A = PDP^{-1} \Rightarrow A^{10} = P D^{10} P^{-1}$$

$$\text{με } D = \begin{bmatrix} -6 & 0 \\ 0 & -4 \end{bmatrix} \text{ και } P = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}.$$

10. Έστω ο πίνακας

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ -3 & 5 \end{bmatrix}.$$

Να βρείτε (α) τις ιδιοτιμές του, (β) τον A^{-1} συναρτήσε του A και (γ) την ποσότητα $A^3 - 3A^2 + 2A - I$.

Λύση:

(α) Έχουμε

$$\det(A - \lambda I) = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} -\lambda & 2 \\ -3 & 5 - \lambda \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow \lambda^2 - 5\lambda + 6 = 0 \Rightarrow \lambda = 2, \lambda = 3$$

(β) Ξερούμε ότι από το θεώρημα Cayley-Hamilton ο πίνακας μηδενίζει το χαρακτηριστικό πολυώνυμο άρα έχουμε

$$A^2 - 5A + 6I = 0 \Rightarrow A^2 = 5A - 6I \Rightarrow A\left(\frac{5}{6}I - \frac{1}{6}A\right) = I$$

Επομένως, $A^{-1} = \frac{5}{6}I - \frac{1}{6}A$

(γ) Για την ζητούμενη ποσότητα θα πρέπει να κάνουμε διαίρεση πολυωνύμων.

Παίρνουμε λοιπόν ότι $x^3 - 3x^2 + 2x - 1 = (x^2 - 5x + 6)(x - 5) + 36x - 121$. Αντικαθιστώντας όπου x το A και λαμβάνοντας υποψη μας το θεώρημα Cayley-Hamilton (ο πίνακας μηδενίζει το χαρακτηριστικό πολυώνυμο) έχουμε ότι

$$A^3 - 3A^2 + 2A - I = 36A - 121I.$$

$Y \setminus X$	1	2	
3	0.3	0.2	0.5
4	0.2	0.3	0.5
	0.5	0.5	1

◁

11. Εστω τα δεδομένα Να βρέθει ο πίνακας συνδιακυμάνσεων.

Λύση:

Εχουμε οτι

$$\mathbb{E}(X) = 1 \cdot 0.5 + 2 \cdot 0.5 = 1.5$$

και

$$\mathbb{E}(Y) = 4 \cdot 0.5 + 3 \cdot 0.5 = 3.5$$

και

$$\mathbb{E}(XY) = 1 \cdot 3 \cdot 0.3 + 2 \cdot 3 \cdot 0.2 + 1 \cdot 4 \cdot 0.2 + 2 \cdot 4 \cdot 0.3 = 5.3$$

αρα και

$$\text{Cov}(X, Y) = \mathbb{E}(XY) - \mathbb{E}(X)\mathbb{E}(Y) = 5.3 - 1.5 \cdot 3.5 = 0.05.$$

Εχουμε ακομα οτι

$$\text{Var}(X) = \mathbb{E}(X^2) - (\mathbb{E}(X))^2 = 1^2 \cdot 0.5 + 2^2 \cdot 0.5 - (1.5)^2 = 0.25$$

και

$$\text{Var}(Y) = \mathbb{E}(Y^2) - (\mathbb{E}(Y))^2 = 9 \cdot 0.5 + 16 \cdot 0.5 - (3.5)^2 = 0.25.$$

Αρα εν τέλει ο πίνακας συνδιακύμανσης θα είναι

$$\Sigma = \begin{bmatrix} 0.25 & 0.05 \\ 0.05 & 0.25 \end{bmatrix}$$

◁

12. Εστω N φοιτητές που έχουν γράψει 3 διαγωνίσματα, των οποίων ο πίνακας συνδιακύμανσης είναι

$$\Sigma = \begin{bmatrix} 5 & 2 & 0 \\ 2 & 6 & 2 \\ 0 & 2 & 7 \end{bmatrix}$$

Να βρεθει ένας δείκτης της απόδοσης των φοιτητών της μορφής $y = c_1x_1 + c_2x_2 + c_3x_3$, όπου $c_1^2 + c_2^2 + c_3^2 = 1$ αν x_i τα διαγωνίσματα.

Λύση:

Παρατηρούμε οτι συνολική διακύμανση είναι ίση με $\text{trace}(\Sigma) = 5 + 6 + 7 = 18$. Αρα το 1ο διαγώνισμα εξηγεί το 5/18 της μεταβλητότητας, το 2ο το 6/18 και το 3ο το 7/18. Βρίσκοντας τις ιδιοτιμές του πίνακα Σ βλέπουμε οτι είναι ίσες με 3,6,9. Αρα κυρια συνιστώσα είναι εκείνη που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμη 9 με αντιστοιχο ιδιοδιάνυσμα το $\mathbf{u} = (k, 2k, 2k)^\top$ για $k \in \mathbb{Z}$, πχ το $\mathbf{u} = (1, 2, 2)^\top$. Ευκολα βλέπουμε οτι $\|\mathbf{u}\| = \sqrt{1^2 + 2^2 + 2^2} = \sqrt{9} = 3$. Ετσι το αντιστοιχο κανονικοποιημένο ιδιοδιάνυσμα θα είναι

$$\hat{\mathbf{u}} = \begin{bmatrix} 1/3 \\ 2/3 \\ 2/3 \end{bmatrix}$$

Αρα εν τέλει ο δείκτης θα είναι

$$y = \frac{1}{3}x_1 + \frac{2}{3}x_2 + \frac{2}{3}x_3.$$

◁

13. Εστω $f(x, y) = xy(2x + 4y + 1)$. Βρείτε τα ακροτατα.

Λυση:

Ας φτιάξουμε λίγο την μορφή της f για να είναι ευκολότερη η παραγωγή:

$$(x, y) = xy(2x + 4y + 1) = 2x^2y + 4y^2x + xy.$$

Ας πάρουμε τις μερικές τις παραγώγους:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 4xy + 4y^2 + y \quad \text{και} \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 8xy + 2x^2 + x$$

και ας τις μηδενίσουμε

$$\left. \begin{array}{l} \frac{\partial f}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} 4xy + 4y^2 + y = 0 \\ 8xy + 2x^2 + x = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} x = -\frac{4y^2}{y} - \frac{y}{4y} \\ \end{array} \right\} \Rightarrow x = -y - \frac{1}{4} \quad (y \neq 0)$$

Για την ειδική περίπτωση όπου $y = 0$ έχουμε ότι $x = -\frac{1}{2}$ ή $x = 0$. Αν αντικαταστήσουμε την εκφραση του y που βρήκαμε στην 2η εξίσωση προκύπτει ότι $y = -\frac{1}{12}$ και άρα $x = -\frac{1}{6}$ και $y = -\frac{1}{4}$ και άρα $x = 0$. Άρα πιθανά σημεία για ακροτατα είναι τα $A(-\frac{1}{6}, -\frac{1}{12})$ και $B(0, -\frac{1}{2})$. Για να τα επαληθεύσουμε ας υπολογίσουμε τις δευτερες παραγώγους. Έχουμε λοιπόν ότι

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 4y, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 8x \quad \text{και} \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 4x + 8y + 1$$

αρα πίνακας του Hess έχει την μορφή

$$H = \begin{bmatrix} 4y & 4x + 8y + 1 \\ 4x + 8y + 1 & 8x \end{bmatrix}.$$

Για το σημείο $A(-\frac{1}{6}, -\frac{1}{12})$ παρατηρούμε ότι $\det(H) = \frac{3}{9} > 0$ και ο H είναι αρνητικά ορισμένος αρα έχει τοπικό μέγιστο, το $f(-\frac{1}{6}, -\frac{1}{12})$.

Για το σημείο $B(0, -\frac{1}{2})$ παρατηρούμε ότι $\det(H) = -1 < 0$ αρα έχουμε σαγματικό σημείο. Για την ειδική περίπτωση όπου $y = 0$ που εξετάσαμε προηγουμένως, θα πρέπει να ελεγχουμε τα σημεία $\Gamma(0, -\frac{1}{2})$ και $\Delta(0, 0)$. Εξετάζοντας τα βλέπουμε ότι δεν έχει ούτε μέγιστο ούτε ελάχιστο.

◁

14. Εστω η συνάρτηση $f(x, y) = (3x + 4y, 2x + 5y)$. Να βρεθεί η αντίστροφη συνάρτηση $f^{-1}(x, y)$.

Λυση:

Ο πίνακας της συνάρτησης ως προς την κανονική βάση είναι ο

$$A_f = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}.$$

Επομένως ο αντίστροφος πίνακας που δίνει την $f^{-1}(x, y)$ είναι ο

$$A_f^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{5}{7} & \frac{-4}{7} \\ \frac{-2}{7} & \frac{3}{7} \end{bmatrix}$$

Άρα, $f^{-1}(x, y) = \frac{1}{7}(5x - 4y, -2x + 3y)$.

15. Μας δίνονται τα παρακάτω δεδομένα, βαθμοί απο τεστ φοιτητων.

Τεστ 1	10	8	6	5	3
Τεστ 2	8	7	4	6	3

Να βρεθεί ο πίνακας διακυμανσης - συνδιακύμανσης.

Λυση:

Ευκολα μπορούμε να υπολογίσουμε το διάνυσμα των μέσων ως εξης

$$M = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} \sum x_i \\ \sum y_i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6.4 \\ 5.6 \end{bmatrix}$$

Μετά αφαιρώντας τον μέσο απο κάθε x_i οποτε τα δεδομένα μας γίνονται ως εξης

$$B = \begin{bmatrix} 3.6 & 1.6 & -0.4 & -1.4 & -3.4 \\ 2.4 & 1.4 & -1.6 & 0.4 & -2.6 \end{bmatrix}.$$

Απ' τον πίνακα B προκύπτει ο πίνακας διακύμανσης ως εξής

$$\Sigma = \frac{1}{N-1} BB^T = \begin{bmatrix} 7.3 & 4.95 \\ 4.95 & 4.3 \end{bmatrix}$$

16. Εστω ο πίνακας

$$A = \begin{bmatrix} -5 & b & a \\ -4 & 2 & a \\ -4 & b & 0 \end{bmatrix}$$

με τριπλή ιδιοτιμή το $\lambda = -1$. Να βρεθούν τα a, b

Λύση:

Το χαρ/κο πολυώνυμο του A είναι $P(x) = x^3 + 3x^2 + (4a + 4b - ab - 10)x + 3ab - 8a$, $P(-1) = 0$,

$$\Rightarrow (3 - b)1 - a = 0$$

Επίσης, αφού είναι τριπλή ρίζα, θα έχουμε και οτι $P'(-1) = 0 \Rightarrow 4a + 4b - ab - 13 = 0 \Rightarrow a = 1, b = 3$

17. Εστω η συνάρτηση (τετραγωνική μορφή) $f(x, y) = 6x^2 - 4xy + 9y^2$

α) Να γραφτεί σε κανονική μορφή

β) Εάν $f(x, y) = 80$ να περιγράψετε το είδος της καμπύλης.

Λύση:

$$A = \begin{bmatrix} 6 & -2 \\ -2 & 9 \end{bmatrix}$$

$f(x, y) = X^T A X$, ιδιοτιμές 5, 10.

$$A = P D P^{-1}. \quad P = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{-2}{\sqrt{5}} \\ -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}, \quad D = \begin{bmatrix} 10 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix}$$

Επομένως, θέτοντας $X = P Y$,

$$\frac{x'^2}{8} + \frac{y'^2}{16} = 1$$

έλλειψη.

18. Να γίνει παραγοντοποίηση QR του πίνακα $A = \begin{bmatrix} 5 & 9 \\ 1 & 7 \\ -3 & -5 \\ 1 & 5 \end{bmatrix}$

Λύση:

Κάνουμε Ορθοκανονικοποίηση *Gram-Schmidt* στις στήλες και παίρνουμε τον πίνακα

$$Q = \begin{bmatrix} \frac{5}{6} & -\frac{1}{6} \\ \frac{1}{6} & \frac{5}{6} \\ \frac{6}{3} & \frac{6}{5} \\ -\frac{1}{6} & -\frac{6}{6} \\ \frac{1}{6} & \frac{3}{6} \\ \frac{6}{6} & \frac{6}{6} \end{bmatrix}$$

επομένως $R = Q^T A = \begin{bmatrix} 6 & 12 \\ 0 & 6 \end{bmatrix}$

19. Εστω ο πίνακας

$$A = \begin{bmatrix} 0.4 & -0.3 \\ 0.4 & 1.2 \end{bmatrix}$$

Βρείτε ιδιοτιμές και ιδιοδιανύσματα. Διαγωνοποιείται; Βρείτε τον A^k και το $\lim_{k \rightarrow \infty} A^k$.

Λύση:

Κατά τα συνηθισμένα για τις ιδιοτιμές έχουμε

$$\det(A - \lambda) = 0 \Rightarrow \dots \lambda = 1 \text{ και } \lambda = 0.6$$

Αν \mathbf{u} και \mathbf{v} τα δυο ιδιοδιανύσματα, από τις σχέσεις $A\mathbf{u} = 1\mathbf{u}$ και $A\mathbf{v} = 0.6\mathbf{v}$ προκύπτει ότι δυο (από τα απείρα) ιδιοδιανύσματα του πίνακα A είναι τα

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix} \quad \text{και} \quad \mathbf{v} = \begin{bmatrix} -3 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Ο πίνακας διαγωνοποιείται, δεδομένου ότι έχουμε 2 ανεξάρτητα ιδιοδιανύσματα και άρα μπορεί να γραφτεί στην μορφή

$$A = P \Delta P^{-1} = \begin{bmatrix} -1 & -3 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0.6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & -3 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}^{-1}$$

Άρα για τον A^k έχουμε ότι

$$\begin{aligned} A^k = P\Delta^k P &= \begin{bmatrix} -1 & -3 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0.6^k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & -3 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}^{-1} \\ &= \frac{1}{4} \begin{bmatrix} -1 & -3 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0.6^k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} \\ &= \frac{1}{4} \begin{bmatrix} -2 + 6 \cdot 0.6^k & -3 + 3 \cdot 0.6^k \\ 4 - 4 \cdot 0.6^k & 6 - 2 \cdot 0.6^k \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Έτσι

$$\lim_{k \rightarrow \infty} A^k = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} -2 & -3 \\ 4 & 6 \end{bmatrix}$$

◁

References

- [1] Δονάτος Γ., Αδάμ Μ, Γραμμική Άλγεβρα, Θεωρία και Εφαρμογές, Gutenberg 2008.
- [2] Strang G, Γραμμική Άλγεβρα και Εφαρμογές, ΠΕΚ 1993.
- [3] Lipschutz S., Lipson M. , Schaum Series, Γραμμική Άλγεβρα, Εκδ. Τζιώρα, 2005.
- [4] A. Ben-Israel and T. N. E. Grenville. *Generalized Inverses: Theory and Applications*, Springer- Verlag, Berlin, (2002)
- [5] Lay D., Linear Algebra and its Applications, Addison- Wesley, 4th Ed. 2012.
- [6] Meyer C.D., Matrix analysis and applied linear algebra. SIAM, Philadelphia, 2000.