

5^η ΕΥΘΗΤΑ Μη-γραμμικός προγραμματισμός

5.1 Προβλήματα μη-γραμμικού προγραμματισμού χωρίς περιορισμούς

$$\begin{aligned} & \max f(x) && (f(x_1, x_2, \dots, x_n)) \\ & \text{υπό} && \\ & \underline{x} \in \mathbb{R}^n && \end{aligned}$$

όπου $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ με συνεχείς παραγώγους 2^{ης} τάξης (C^2).

π.χ.

$$\begin{aligned} & \max 5x_1^2 - 2x_2^3 + 2x_1 \cdot x_2 \\ & \text{υπό} \\ & x_1, x_2 \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

ΟΡΙΣΜΟΙ

- \underline{x}^* ολικό μέγιστο της f , αν $f(\underline{x}^*) \geq f(\underline{x}) \quad \forall \underline{x} \in \mathbb{R}^n$
- \underline{x}^* τοπικό μέγιστο της f , αν $\exists \epsilon > 0 : f(\underline{x}^*) \geq f(\underline{x}) \quad \forall \underline{x} \in \mathbb{R}^n$
τέτοιο ώστε $\|\underline{x} - \underline{x}^*\| < \epsilon$.

Ανομοιόμορτα αναζητάμε για τοπικό μέγιστο.

$$\left(\begin{array}{l} \nabla f(\underline{x}^*) = \mathbf{0} \\ H f(\underline{x}^*) \text{ δεγνικά ορισμένος} \end{array} \right\} \underline{x}^* \text{ τοπικό μέγιστο}$$

(2)

ΟΡΙΣΜΟΙ

• Ανάδοξα της f στο \underline{x} : $\nabla f(\underline{x}) = \left(\frac{\partial f(\underline{x})}{\partial x_1}, \frac{\partial f(\underline{x})}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f(\underline{x})}{\partial x_n} \right)$

• Εξισιανός πίνακας της f στο \underline{x} :

$$H f(\underline{x}) = \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f(\underline{x})}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 f(\underline{x})}{\partial x_1 \partial x_2} & \dots & \frac{\partial^2 f(\underline{x})}{\partial x_1 \partial x_n} \\ \frac{\partial^2 f(\underline{x})}{\partial x_2 \partial x_1} & \frac{\partial^2 f(\underline{x})}{\partial x_2^2} & \dots & \frac{\partial^2 f(\underline{x})}{\partial x_2 \partial x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f(\underline{x})}{\partial x_n \partial x_1} & \frac{\partial^2 f(\underline{x})}{\partial x_n \partial x_2} & \dots & \frac{\partial^2 f(\underline{x})}{\partial x_n^2} \end{bmatrix}$$

Παράδειγμα

$$f(x_1, x_2, x_3) = x_1 + 2x_3 + x_2 x_3 - x_1^2 - x_2^2 - x_3^2$$

$$\nabla f(x_1, x_2, x_3) = (1 - 2x_1, x_3 - 2x_2, 2 + x_2 - 2x_3)$$

$$H f(x_1, x_2, x_3) = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{bmatrix}$$

ΟΡΙΣΜΟΙ

Έστω A $n \times n$ συμμετρικός πίνακας. Ο A λέγεται:

(i) θετικά ορισμένος, αν $\underline{x}' A \underline{x} > 0 \quad \forall \underline{x} \in \mathbb{R}^n, \underline{x} \neq 0$

(ii) θετικά ημιορισμένος, αν $\underline{x}' A \underline{x} \geq 0, \quad \forall \underline{x} \in \mathbb{R}^n$

(iii) αρνητικά ορισμένος, αν $\underline{x}' A \underline{x} < 0, \quad \forall \underline{x} \in \mathbb{R}^n, \underline{x} \neq 0$

(iv) αρνητικά ημιορισμένος, αν $\underline{x}' A \underline{x} \leq 0, \quad \forall \underline{x} \in \mathbb{R}^n.$

Κριτήρια

- A αρνητικά ορισμένος (ημι-ορισμένος) $\iff -A$ θετικά (ημι) ορισμένος
- A θετικά ορισμένος \iff οι ωφεις υποορίζουσές του είναι θετικές

Παράδειγμα

ΝΔΟ $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -3 \end{bmatrix}$ αρνητικά ορισμένος.

Λύση

Αρκετά ΝΔΟ $-A = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}$ θετικά ορισμένος.

$\hookrightarrow |2| = 2 > 0$

$\hookrightarrow \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \end{vmatrix} = 6 - 1 = 5 > 0$

Άρα, ο $-A$ είναι θετικά ορισμένος. Άρα, A αρνητικά ορισμένος. ■

Γκανή συνθήκη τοπικού μέγιστου

$$\left. \begin{array}{l} \nabla f(\underline{x}^*) = 0 \\ Hf(\underline{x}^*) \text{ αρνητικά ορισμένος} \end{array} \right\} \underline{x}^* \text{ τοπικό μέγιστο}$$

Άσκηση

Να βρω τοπικό μέγιστο της $f(x_1, x_2) = -x_1^2 - x_2^2 + 2x_1 - 3x_2 + x_1 \cdot x_2$

Λύση

$\nabla f(x_1, x_2) = (-2x_1 + 2 + x_2 \quad | \quad -2x_2 - 3 + x_1)$

$\nabla f(x_1, x_2) = (0 \quad | \quad 0) \iff$

$(-2x_1 + 2 - x_2 \quad | \quad -2x_2 - 3 + x_1) = (0 \quad | \quad 0) \iff$

④

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -2x_1 + 2 + x_2 = 0 \\ -2x_2 - 3 + x_1 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = 2x_1 - 2 \\ -2(2x_1 - 2) - 3 + x_1 = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = 2x_1 - 2 \\ -3x_1 = -1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = -\frac{4}{3} \\ x_1 = \frac{1}{3} \end{cases}$$

$$(x_1^*, x_2^*) = \left(\frac{1}{3}, -\frac{4}{3} \right)$$

$$\rightarrow H f(x_1, x_2) = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$$

$$H f \left(\frac{1}{3}, -\frac{4}{3} \right) = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$$

$$-H f \left(\frac{1}{3}, -\frac{4}{3} \right) = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$$

• $|2| = 2 > 0$

• $\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 4 - 1 = 3 > 0$

Άρα, $-H f \left(\frac{1}{3}, -\frac{4}{3} \right)$ θετικά ορισμένος.

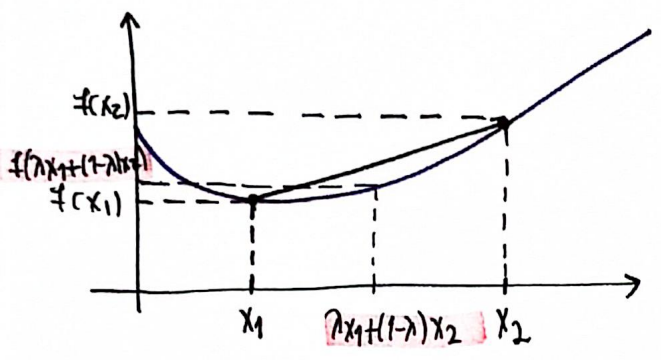
Άρα, $H f \left(\frac{1}{3}, -\frac{4}{3} \right)$ αρνητικά ορισμένος.

ΟΡΙΣΜΟΣ

Έστω $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$. Η f είναι **υπερή** (υσιγήμ) όταν $\forall \underline{x}_1, \underline{x}_2 \in \mathbb{R}^n$ και $\lambda \in [0, 1]$ ισχύει:

$$f(\lambda \underline{x}_1 + (1-\lambda) \underline{x}_2) \leq \lambda \cdot f(\underline{x}_1) + (1-\lambda) \cdot f(\underline{x}_2)$$

(>)



Θεώρημα: ΚΡΙΤΗΡΙΟ ΚΥΡΤΟΤΗΤΑΣ

Έστω $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$. Η f είναι **υπερή** (υσιγήμ) αν και μόνο αν Η $f(x)$ **θετικά** (αρνητικά) **υμοριοβμένος** $\forall \underline{x} \in \mathbb{R}^n$.

Θεώρημα: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$
 f υσιγήμ
 \underline{x}^* τοπιό μέγιστο
} $\implies \underline{x}^*$ οριό μέγιστο

Παράδειγμα (συνέχεια)

Τοπιό μέγιστο $(x_1^*, x_2^*) = (\frac{1}{3}, -\frac{4}{3})$. Η $f(x_1, x_2) = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$

Είχαμε δείξει ότι Η $f(x_1, x_2)$ αρνητικά οριόβμένος
 \implies Η $f(x_1, x_2)$ αρνητικά υμοριοβμένος $\implies f$ υσιγήμ.

Άρα, (x_1^*, x_2^*) οριό μέγιστο.

5.2 Προβλήματα μη-γραμμικού προγραμματισμού με περιορισμούς

Επίλυση με συνθήκες Karush-Kuhn-Tucker (ΚΚΤ)

Έστω το π.μ.γ.π.:

$$\begin{aligned} \text{μοχ} \quad & f(\underline{x}) \\ \text{νπό} \quad & \\ & g_1(\underline{x}) \leq 0 \\ & \vdots \\ & g_P(\underline{x}) \leq 0 \end{aligned}$$

με $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ωίση και $g_i: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ αυτές συναρτήσεις $i=1, \dots, P$

Αυτά λέγονται προβλήματα αυτού προγραμματισμού τύπου 1

π.κ.π. - 1

Κάνουμε τα εξής:

- Για κάθε περιορισμό ($g_i(\underline{x}) \leq 0$) θεωρούμε έναν παραλλαγματικό μίκο.
- Φτιάχνω την ενόρτυση Lagrange:

$$\begin{aligned} L(\underline{x}) &= f(\underline{x}) - \mu_1 g_1(\underline{x}) - \dots - \mu_P g_P(\underline{x}) \\ &= f(\underline{x}) - \sum_{i=1}^P \mu_i g_i(\underline{x}) \end{aligned}$$

Θεώρημα: Θεωρούμε το π.μ.γ.π. της μορφής πκπ-1. Έστω

$$\underline{x}^* = (x_1^*, x_2^*, \dots, x_n^*) \text{ και } \underline{\mu}^* = (\mu_1^*, \mu_2^*, \dots, \mu_P^*) \text{ που}$$

κανοποιούν τις παρακάτω ενθήμεις:

②

$$\mu_i^* \geq 0, \quad i=1, 2, \dots, p \quad (1)$$

$$\frac{\partial L(x)}{\partial x_j} = 0, \quad j=1, \dots, n \quad (2)$$

$$g_i(x^*) \leq 0, \quad i=1, \dots, p \quad (3)$$

$$\mu_i^* g_i(x^*) = 0, \quad i=1, \dots, p \quad (4)$$

Τότε το x^* θα είναι η βέλτιστη λύση του ΠΚΠ-1.

ΑΣΚΗΣΗ

Δίνεται το π μ-γ.π. : $\max_{\text{υπό}} 3x_1^2 - 2x_2^2 + 2x_1x_2 - 2x_1 + 3x_2$
 $5x_1 + 2x_2 - 10 \leq 0$

(i) ΝΑΟ είναι ΠΚΠ

(ii) Να ληθεί με συνθήκες ΚΚΤ

Λύση

(i) Έστω $f(x_1, x_2) = 3x_1^2 - 2x_2^2 + 2x_1x_2 - 2x_1 + 3x_2$
 $g_1(x_1, x_2) = 5x_1 + 2x_2 - 10$

Για να είναι ΠΚΠ πρέπει η $f(x_1, x_2)$ να είναι κοίτη και η $g_1(x_1, x_2)$ να είναι ωρτή.

- Η $g_1(x_1, x_2)$ είναι ωρτή ως γραμμική.
- Για την f αφού ΝΑΟ ο $H f(x_1, x_2)$ είναι αρνητικά μηδιομορφικός.

$$\nabla f(x_1, x_2) = \left(\frac{\partial f(x_1, x_2)}{\partial x_1}, \frac{\partial f(x_1, x_2)}{\partial x_2} \right)$$

$$\Rightarrow \nabla f(x_1, x_2) = (-6x_1 + 2x_2 - 2, -4x_2 + 2x_1 + 3)$$

$$Hf(x_1, x_2) = \begin{bmatrix} -6 & 2 \\ 2 & -4 \end{bmatrix} \quad \text{ΘΔΟ} \circ -Hf(x_1, x_2) \text{ θετικά ορισμένος:}$$

$$-Hf(x_1, x_2) = \begin{bmatrix} 6 & -2 \\ -2 & 4 \end{bmatrix}$$

Είναι: $\rightarrow |6| = 6 > 0$
 $\rightarrow \begin{vmatrix} 6 & -2 \\ -2 & 4 \end{vmatrix} = 20 > 0$

Άρα, $-Hf(x_1, x_2)$ θετικά ορισμένος $\Rightarrow Hf(x_1, x_2)$ αρνητικά ορισμένος

Άρα, η $f(x_1, x_2)$ είναι γρ. κοίτη \Rightarrow είναι πρόβλημα ελεύθερου προγραμματισμού της μορφής $\Pi K \Pi - 1$.

(ii) Θεωρούμε τον πολλαπλασιαστή $\mu \geq 0$. Η συν. Lagrange

είναι: $L(x_1, x_2) = f(x_1, x_2) - \mu \cdot (5x_1 + 2x_2 - 10)$

Διευθύνει ΚΚΤ:

$\mu \geq 0$	$g_i(x) \leq 0$
$\frac{\partial L(x)}{\partial x_j} = 0$	$\mu_i \cdot g_i(x) = 0$

④

Συνθήκες ΚΚΤ

$\mu \geq 0$ ΚΚΤ 1

$$L(x_1, x_2) = 3x_1^2 - 2x_2^2 + 2x_1x_2 - 2x_1 + 3x_2 - \mu \cdot (5x_1 + 2x_2 - 10)$$

$$-6x_1 + 2x_2 - 2 - 5\mu = 0 \quad \text{ΚΚΤ 2}$$

$$-4x_2 + 2x_1 + 3 - 2\mu = 0 \quad \text{ΚΚΤ 3}$$

$$5x_1 + 2x_2 - 10 \leq 0 \quad \text{ΚΚΤ 4}$$

$$\mu \cdot (5x_1 + 2x_2 - 10) = 0 \quad \text{ΚΚΤ 5}$$

Διασπείνουμε περιπτώσεις: $\mu = 0$ ή $\mu > 0$

Περίπτωση 1: $\mu = 0$

$$\left. \begin{array}{l} \text{ΚΚΤ 2} \\ \text{ΚΚΤ 3} \end{array} \right\} \begin{array}{l} \xrightarrow{\mu=0} \\ \xrightarrow{\mu=0} \end{array} \left. \begin{array}{l} -6x_1 + 2x_2 = 2 \\ 2x_1 - 4x_2 = 3 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} x_1 = -\frac{1}{10} \quad (2) \\ x_2 = \frac{7}{10} \quad (1) \end{array}$$

Επίσης αν επαληθεύονται όλες οι συνθήκες.

ΚΚΤ 1 ✓

ΚΚΤ 2 ✓

ΚΚΤ 3 ✓

$$\text{ΚΚΤ 4: } 5 \cdot \left(-\frac{1}{10}\right) + 2 \cdot \frac{7}{10} - 10 \leq 0 \quad \checkmark$$

ΚΚΤ 5: ✓

$$\text{Άρα, λύση: } (x_1^*, x_2^*) = \left(-\frac{1}{10}, \frac{7}{10}\right)$$

Περίπτωση 2: $\mu_1 > 0$

$$\text{ΚΚΤ } 5 \xrightarrow{\mu_1 > 0} 5x_1 + 2x_2 - 10 = 0$$

$$\Rightarrow x_2 = 5 - \frac{5}{2}x_1 \quad (3)$$

$$\left. \begin{aligned} \text{ΚΚΤ } 2 &\xrightarrow{(3)} -6x_1 + 2 \cdot \left(5 - \frac{5}{2}x_1\right) - 2 - 5\mu_1 = 0 \\ \text{ΚΚΤ } 3 &\xrightarrow{(3)} -4 \cdot \left(5 - \frac{5}{2}x_1\right) + 2x_1 + 3 - 2\mu_1 = 0 \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} -11x_1 - 5\mu_1 = -8 & \Rightarrow \mu_1 = \frac{8}{5} - \frac{11}{5}x_1 & (4) \\ 12x_1 - 2\mu_1 = 17 & \xrightarrow{(4)} 12x_1 - 2 \cdot \left(\frac{8}{5} - \frac{11}{5}x_1\right) = 17 \\ & \Rightarrow x_1 = \frac{101}{82} \end{cases}$$

$$\xrightarrow{(4)} \mu_1 = \frac{8}{5} - \frac{11}{5} \cdot \frac{101}{82} < 0 \quad \underline{\underline{\text{Αδύνατο}}}$$

! Όταν βρίσκουμε λύση ΣΤΑΜΑΤΑΜΕ.

Πρόβλημα: Έστω π. μ. γ. π

$$\begin{aligned} \max & f(x) && \text{ΠΚΠ-2} \\ \text{υπό} & && \\ & x_j \geq 0 && j=1, 2, \dots, m \end{aligned}$$

όπου $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ωίγμα.

Αν υπάρχει $\underline{x}^\# = (x_1^\#, x_2^\#, \dots, x_m^\#)$ που ικανοποιεί τις συνθήκες:

6

$$x_j^* \geq 0 \quad , j=1, \dots, n \quad (1)$$

$$\frac{\partial f(x^*)}{\partial x_j} \leq 0 \quad , j=1, 2, \dots, n \quad (2)$$

$$x_j^* \cdot \frac{\partial f(x^*)}{\partial x_j} = 0 \quad , j=1, 2, \dots, n \quad (3)$$

ΑΣΚΗΣΗ 2

Δίνεται το ακόλουθο π.μ-γ.π. :

$$\max \quad c_1(1+x_1) - x_1 - x_2$$

υπό

$$x_1, x_2 \geq 0$$

(i) NΔΟ είναι πρόβλημα μη-γραμμικού προγραμματισμού της μορφής ΠΚΠ-2.

(ii) Να ληθεί με βηθικές ΚΚΤ

Λύση

(i) Έστω $f(x_1, x_2) = \overbrace{c_1(1+x_1)}^{\text{γραμμική}} - \overbrace{x_1 - x_2}^{\text{γραμμική}}$
 Αρκεί NΔΟ $f(x_1, x_2)$ είναι υοίγμ.
αίνδωση υοίγμ με γραμμική \Rightarrow υοίγμ

Άρα f υοίγμ.

(ii)

Συνθήκες ΚΚΤ

$x_1 \geq 0$ ΚΚΤ 1

$x_2 \geq 0$ ΚΚΤ 2

$\frac{1}{1+x_1} \cdot 1 - 1 \leq 0$ ΚΚΤ 3

$-1 \leq 0$ ΚΚΤ 4

$x_1 \cdot \left(\frac{1}{1+x_1} - 1 \right) = 0$ ΚΚΤ 5

$x_2 \cdot (-1) = 0$ ΚΚΤ 6

Παίρνουμε περιπτώσεις: $\left\{ \begin{array}{l} x_1 = 0 \\ x_2 = 0 \end{array} \right.$ ή $\left\{ \begin{array}{l} x_1 > 0 \\ x_2 > 0 \end{array} \right.$

Περίπτωση 1: $x_1 = 0$ και $x_2 = 0$

Επισημαίνονται όγες οι συνθήκες, άρα η βέλτιστη λύση $(x_1^*, x_2^*) = (0, 0)$

Περίπτωση 2: $x_1 = 0$ και $x_2 > 0$

ΚΚΤ 6 $\xrightarrow{x_2 > 0} -1 = 0$ ΑΔΥΝΑΤΟ

Περίπτωση 3: $x_1 > 0$ και $x_2 = 0$

ΚΚΤ 5 $\xrightarrow{x_1 > 0} \frac{1}{1+x_1} - 1 = 0 \Rightarrow \frac{1}{1+x_1} = 1 \Rightarrow 1+x_1 = 1 \Rightarrow x_1 = 0$ ΑΔΥΝΑΤΟ

Περίπτωση 4: $x_1 > 0$ και $x_2 > 0$

ΚΚΤ 5 $\xrightarrow{x_1 > 0} \frac{1}{1+x_1} - 1 = 0$

ΚΚΤ 6 $\xrightarrow{x_2 > 0} -1 = 0$ ΑΔΥΝΑΤΟ

Πρόβλημα: Έστω το π. μ-γ.π. της μορφής

μακ $f(x)$

υπό

$$g_1(x) \leq 0$$

$$g_2(x) \leq 0$$

⋮

$$g_p(x) \leq 0$$

$$x_j \geq 0, j=1, \dots, n$$

ΠΚΠ-3

όπου $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ κοίλη και $g_i(x): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ κοντές συναρτήσεις.

Θα θεωρήσουμε πολλαπλασιαστές $\mu_i \geq 0, i=1, 2, \dots, p$

και τη συνάρτηση Lagrange: $L(x) = f(x) - \sum_{i=1}^p \mu_i \cdot g_i(x)$.

Αν υπάρχει $x^* = (x_1^*, \dots, x_n^*)$ και $\mu^* = (\mu_1^*, \dots, \mu_p^*)$ τα οποία ικανοποιούν τις συνθήκες:

$$\mu_i \geq 0, i=1, \dots, p \quad \textcircled{1}$$

$$\frac{\partial L(x^*)}{\partial x_j} \leq 0, j=1, \dots, n \quad \textcircled{2}$$

$$x_j^* \cdot \frac{\partial L(x^*)}{\partial x_j} = 0, j=1, \dots, n \quad \textcircled{3}$$

$$\mu_i^* \cdot g_i(x^*) = 0, i=1, 2, \dots, p \quad \textcircled{4}$$

$$g_i(x^*) \leq 0, i=1, 2, \dots, p \quad \textcircled{5}$$

$$x_j^* \geq 0, j=1, \dots, n \quad \textcircled{6}$$

τότε x^* βέλτιστη λύση ΠΚΠ-3.

ΑΣΚΗΣΗ

Θεωρούμε το π.μ-γπ

$$\max \quad \ell y (1+x_1+x_2)$$

υπό

$$x_1 + 2x_2 \leq 5 \Leftrightarrow x_1 + 2x_2 - 5 \leq 0$$

$$x_1 \geq 0$$

$$x_2 \geq 0$$

(i) ΝΔΟ ΠΚΠ

(ii) Να λυθεί με συνθήκες ΚΚΤ

Λύση

(i) Έστω $f(x_1, x_2) = \underbrace{\ell y (1+x_1+x_2)}_{\text{γραμμική}}$ αίτηση ως σύνθεση αίτησης με γραμμική

και $g(x_1, x_2) = x_1 + 2x_2 - 5$ αίτηση ως γραμμική

Πρέπει ΝΔΟ \neq αίτηση και g_i αίτηση.

Άρα, είναι της μορφής ΠΚΠ-3.

(ii) Έστω πολλαπλότητα $\mu \geq 0$ και η συνάρτηση Lagrange

$$L(x_1, x_2) = \ell y (1+x_1+x_2) - \mu_1 (x_1 + 2x_2 - 5)$$

10

Συνθήκες KKT

$\mu \geq 0$ KKT1

$\frac{1}{1+x_1+x_2} \cdot 1 - \mu \leq 0$ KKT2

$\frac{1}{1+x_1+x_2} \cdot 1 - 2\mu \leq 0$ KKT3

$x_1 \cdot \left(\frac{1}{1+x_1+x_2} - \mu \right) = 0$ KKT4

$x_2 \cdot \left(\frac{1}{1+x_1+x_2} - 2\mu \right) = 0$ KKT5

$\mu \cdot (x_1 + 2x_2 - 5) = 0$ KKT6

$x_1 + 2x_2 - 5 \leq 0$ KKT7

$x_1 \geq 0$ KKT8

$x_2 \geq 0$ KKT9

Θα πάρουμε περιπτώσεις:

{	$\mu = 0$	ή	$\mu > 0$	}
	$x_1 = 0$	ή	$x_1 > 0$	
	$x_2 = 0$	ή	$x_2 > 0$	

Περίπτωση 1: $\mu=0, x_1=0, x_2=0$

Επίχρωσιν επαληθεύονται οι συνθήκες:

ΚΚΤ 2 X

Περίπτωση 2: $\mu=0, x_1=0, x_2>0$

$$\text{ΚΚΤ 5} \xrightarrow{x_2>0} \frac{1}{1+x_1+x_2} - 2\mu = 0 \xrightarrow[\begin{matrix} \mu=0 \\ x_1=0 \end{matrix}]{\Rightarrow} \frac{1}{1+x_2} = 0 \quad X$$

Περίπτωση 3: $\mu=0, x_1>0, x_2=0$

$$\text{ΚΚΤ 4} \xrightarrow{x_1>0} \frac{1}{1+x_1+x_2} - \mu = 0 \xrightarrow[\begin{matrix} \mu=0 \\ x_2=0 \end{matrix}]{\Rightarrow} \frac{1}{1+x_1} = 0 \quad X$$

Περίπτωση 4: $\mu>0, x_1>0, x_2=0$

$$\text{ΚΚΤ 6} \xrightarrow{\mu>0} x_1 + 2x_2 - 5 = 0 \xrightarrow{x_2=0} x_1 = 5$$

~~XXXX~~

$$\text{ΚΚΤ 4} \xrightarrow{x_1>0} \frac{1}{1+x_1+x_2} - \mu_1 = 0 \xrightarrow[\begin{matrix} x_2=0 \\ x_1=5 \end{matrix}]{\Rightarrow} \mu_1 = \frac{1}{6}$$

Επίχρωσιν όρει τις συνθήκες. Ισχύουν όρες. Η βέλτιστη λύση

είναι $(x_1^*, x_2^*) = (5, 0)$.