



# Δομές Δεδομένων

---

12η Διάλεξη

Διάσχιση Δέντρων και Ουρές Προτεραιότητας

Ε. Μαρκάκης

# Περίληψη

---

- Διάσχιση δέντρων
- Ουρές προτεραιότητας
- Στοιχειώδεις υλοποιήσεις
- Δομή δεδομένων σωρού
- Αλγόριθμοι σε σωρούς
- Ο αλγόριθμος heapsort

# Διάσχιση δέντρου

---

- Διάσχιση δέντρου (tree traversal)
  - Έστω ότι θέλουμε να επεξεργαστούμε όλους τους κόμβους του δέντρου με συστηματικό τρόπο
  - 4 βασικές επιλογές διάσχισης
  - Προδιατεταγμένη (preorder): επεξεργαζόμαστε πρώτα έναν κόμβο, και μετά επεξεργαζόμαστε το αριστερό και δεξιό υποδέντρο
  - Ενδοδιατεταγμένη (inorder): επεξεργαζόμαστε πρώτα το αριστερό υποδέντρο, μετά τον κόμβο, και μετά το δεξί υποδέντρο
  - Μεταδιατεταγμένη (postorder): αριστερό υποδέντρο, δεξί υποδέντρο, και στο τέλος ο κόμβος
  - Διάσχιση ανά επίπεδο (level-order): πρώτα η ρίζα, μετά όλοι οι κόμβοι στο επίπεδο 1, κ.ο.κ. (ή με ανάποδη σειρά από κάτω προς τα πάνω)

# Διάσχιση δέντρου

---

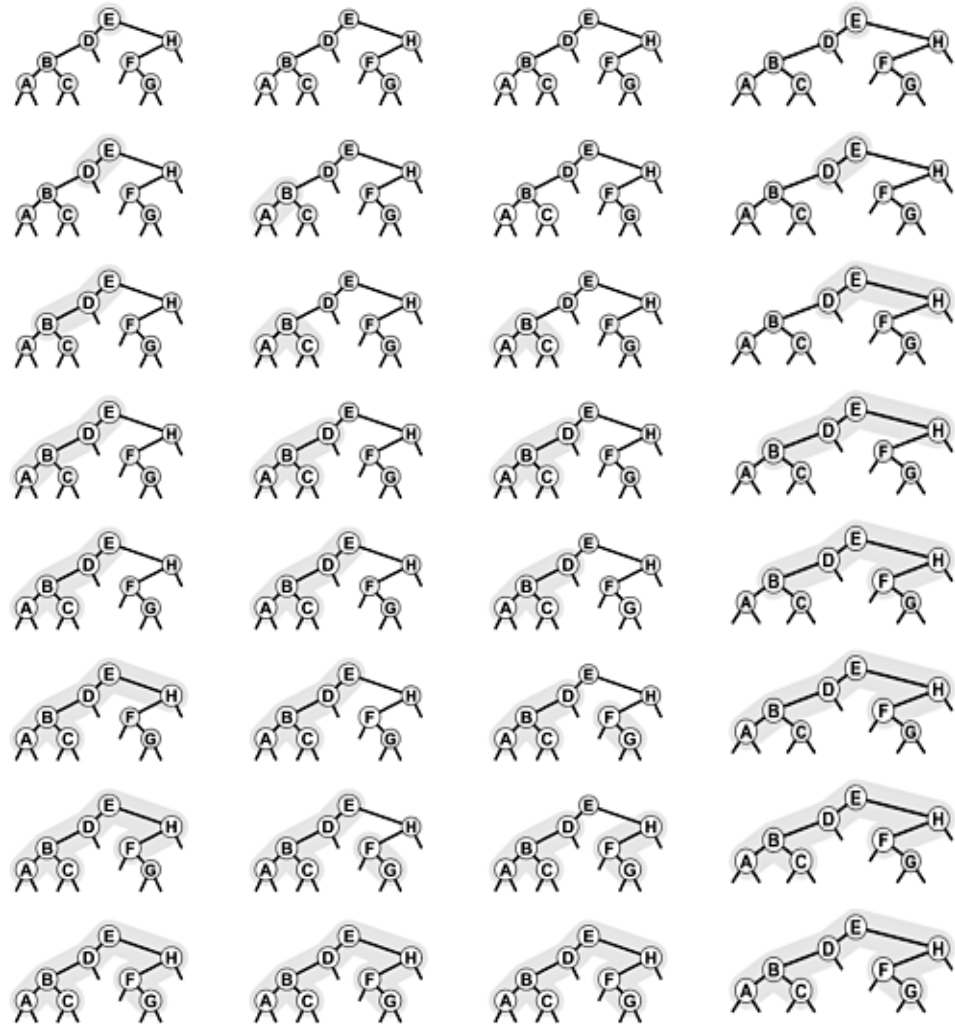
- Αναδρομική υλοποίηση για preorder, inorder, postorder
- Γενική μορφή κώδικα διάσχισης (preorder)

```
//έστω visit() μία μέθοδος που επεξεργάζεται έναν κόμβο
/*η διάσχιση παίρνει ως όρισμα τον δείκτη από όπου ξεκινάμε
  π.χ. τη ρίζα του δέντρου */
private void traverseR(Node h) {
    if (h == null) return;
    h.item.visit();
    traverseR(h.l);
    traverseR(h.r); }
void traverse() { traverseR(root); }
```

- Παρόμοιος κώδικας για inorder, postorder

# Διάσχιση δέντρου

- Παράδειγμα διάσχισης
  - Α) προδιατεταγμένη
  - Β) ενδοδιατεταγμένη
  - Γ) μεταδιατεταγμένη
  - Δ) ανά επίπεδο



# Διάσχιση δέντρου

---

- Μη αναδρομική διάσχιση δέντρου
  - Στην αναδρομή οι κλήσεις μπαίνουν στη στοίβα
  - Χρησιμοποιώντας τη δική μας στοίβα δεν χρειάζεται αναδρομή
  - Αντί για κλήση, ωθούμε τον κόμβο ή το υποδέντρο στη στοίβα

```
private void traverseS(Node h) {
    NodeStack s = new NodeStack(max);
    s.push(h);
    while (!s.empty()) {
        h = s.pop();
        h.item.visit();
        if (h.r != null) s.push(h.r);
        if (h.l != null) s.push(h.l); } }
void traverseS() { traverseS(root); }
```

# Διάσχιση δέντρου

---

- Διάσχιση δέντρου ανά επίπεδο
  - Επισκεπτόμαστε τους κόμβους στο ίδιο επίπεδο με τη σειρά
  - Απλά αντικαθιστούμε τη στοίβα με ουρά
    - Επεξεργαζόμαστε τους κόμβους με τη σειρά που τους βλέπουμε
  - Δεν υπάρχει προφανής αναδρομική υλοποίηση

```
private void traverseQ(Node h) {  
    NodeQueue q = new NodeQueue(max);  
    q.put(h);  
    while (!q.empty()) {  
        h = q.get();  
        h.item.visit();  
        if (h.l != null) q.put(h.l);  
        if (h.r != null) q.put(h.r); } }  
void traverseQ() { traverseQ(root); }
```

# Ουρές Προτεραιότητας

---

- Έστω  $N$  ασθενείς με νέα γρίπη στα επείγοντα ενός νοσοκομείου
- Κάθε ασθενής έχει μία προτεραιότητα ανάλογα με τη σοβαρότητα της κατάστασης (π.χ. περιστατικά όπου απειλείται άμεσα η ζωή του ασθενούς έχουν μεγαλύτερη προτεραιότητα)
- Ανά πάσα στιγμή μπορεί να εισέρχονται νέα περιστατικά ( $N++$ ), ενδεχομένως με υψηλότερη προτεραιότητα
- Οι γιατροί μετά το τέλος μίας εξέτασης πρέπει να δέχονται ως επόμενο ασθενή τον ασθενή με την τρέχουσα υψηλότερη προτεραιότητα από αυτούς που περιμένουν



# Ουρές προτεραιότητας

---

- Λειτουργία ουράς προτεραιότητας (priority queue)
  - Δομή δεδομένων για στοιχεία με κλειδιά
  - Υποστηριζόμενες λειτουργίες:
  - Εισαγωγή νέου στοιχείου
  - Αφαίρεση στοιχείου με το *μεγαλύτερο* κλειδί (ή το μικρότερο: ανάποδος σωρός)
- Πολλές πρακτικές εφαρμογές
  - Συστήματα προσομοιώσεων: χρονολογική επεξεργασία γεγονότων
  - Λειτουργικά συστήματα: επιλογή διεργασιών (κλειδιά αντιστοιχούν σε προτεραιότητες που δείχνουν ποιοι χρήστες πρέπει να εξυπηρετηθούν πρώτοι)

# Ουρές προτεραιότητας

---

- Αφηρημένος τύπος δεδομένων ουράς προτεραιότητας

```
class PQ {  
    PQ(int)      // το μέγιστο μέγεθος της ουράς  
    boolean empty()  
    void insert(ITEM)  
    ITEM getMax() };
```

- Άλλες πιθανές επιθυμητές λειτουργίες ουρών προτεραιότητας
  - Αλλαγή προτεραιότητας κάποιου στοιχείου
  - Αφαίρεση (τυχαίου) στοιχείου
  - Ένωση ουρών προτεραιότητας
  - Μπορεί να υλοποιούνται με απλούστερες λειτουργίες
  - Οι εξειδικευμένες υλοποιήσεις είναι όμως πιο γρήγορες

# Ουρές προτεραιότητας

---

- Ουρές προτεραιότητας και ταξινόμηση
  - Μπορούν να χρησιμοποιηθούν για ταξινόμηση
    - Εισάγουμε όλα τα στοιχεία στην ουρά
    - Τα αφαιρούμε με σειρά μεγέθους
  - Δεν είναι όμως μόνο εργαλεία ταξινόμησης
- Γενίκευση άλλων δομών δεδομένων
  - Στοίβα: ουρά προτεραιότητας όπου το στοιχείο που ωθείται τελευταίο έχει τη μεγαλύτερη προτεραιότητα
  - Ουρά FIFO: ουρά προτεραιότητας όπου το στοιχείο που έχει παραμείνει τον περισσότερο χρόνο έχει τη μεγαλύτερη προτεραιότητα

# Στοιχειώδεις υλοποιήσεις

---

- Μπορεί να υλοποιηθεί με λίστα ή πίνακα
- Ταξινομημένος ή αταξινόμητος πίνακας;
  - Αταξινόμητος πίνακας (πρόγραμμα)
    - Ράθυμη (lazy) προσέγγιση
    - Εισαγωγή: σταθερό κόστος
    - Αφαίρεση μεγίστου: γραμμικό κόστος (διατρέχουμε όλο τον πίνακα)
  - Ταξινομημένος πίνακας
    - Πρόθυμη (eager) προσέγγιση
    - Εισαγωγή: γραμμικό κόστος (πρέπει το στοιχείο να μπει στη σωστή θέση)
    - Αφαίρεση μεγίστου: σταθερό κόστος
- Σταθερό κόστος και για τις 2 λειτουργίες?
  - Πιο δύσκολο πρόβλημα!

# Στοιχειώδεις υλοποιήσεις

---

```
class PQ {
    static boolean less(ITEM v, ITEM w) {
        return v.less(w); }
    static void exch(ITEM[] a, int i, int j) {
        ITEM t = a[i]; a[i] = a[j]; a[j] = t; }
    private ITEM[] pq;
    private int N;
    PQ(int maxN) { pq = new ITEM[maxN]; N = 0; }
    boolean empty() { return N == 0; }
    void insert(ITEM item) { pq[N++] = item; }
    ITEM getmax() {
        int max = 0; for (int j = 1; j < N; j++)
            if (less(pq[max], pq[j])) max = j;
        exch(pq, max, N-1);
        return pq[--N]; } };
```

# Στοιχειώδεις υλοποιήσεις

- Όλες οι άλλες πράξεις έχουν ανάλογα κόστη
  - Αφαίρεση, αλλαγή προτεραιότητας
  - Γραμμικό ή σταθερό ανάλογα με την υλοποίηση
- Μικρή ωφέλεια αν χρησιμοποιήσουμε λίστα
  - Αντισταθμίζεται από το κόστος των δεικτών
- Πολυπλοκότητα σε ένα πρόγραμμα πελάτη εξαρτάται και από τη συχνότητα εμφάνισης των λειτουργιών εισαγωγής ή αφαίρεσης

```

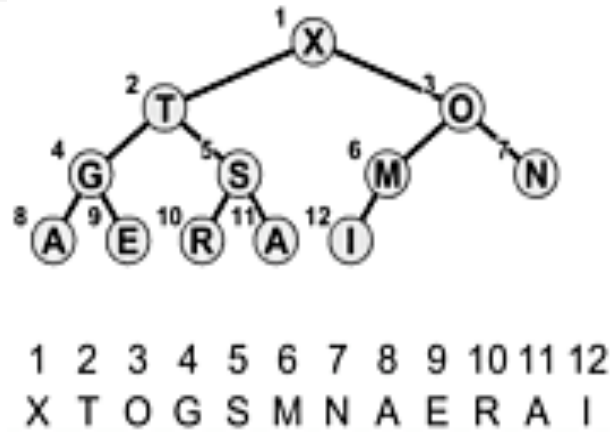
B      B
E      B E
*      B
S      B S
T      B S T
I      B S T I
*      T
N      B S I
*      S
F      B N I
I      B N I F
R      B N I F I
*      R
S      B N I F I S
T      B N I F I S T
*      T
*      S
O      B N I F I O
U      B N I F I O U
*      U
T      B N I F I O T
*      T
*      O N
*      I
*      I
*      F
*      B
    
```

# Δομή δεδομένων σωρού

---

- Δυαδικό δέντρο: κάθε κόμβος έχει 0 ή 1 ή 2 παιδιά
- Πλήρες δυαδικό δέντρο: όλα τα επίπεδα γεμάτα εκτός του τελευταίου, στο οποίο οι κόμβοι είναι όσο το δυνατόν αριστερότερα
  - Για  $N$  κόμβους έχουμε το πολύ  $\log N$  επίπεδα
- Σωρός (Heap): πλήρες δυαδικό δέντρο όπου το κλειδί κάθε κόμβου είναι μεγαλύτερο ή ίσο με τα κλειδιά των παιδιών του
  - Η ρίζα έχει το μεγαλύτερο κλειδί του δέντρου
  - Λέμε επίσης ότι το δέντρο είναι διατεταγμένο σε σωρό (heap-sorted)

# Δομή δεδομένων σωρού

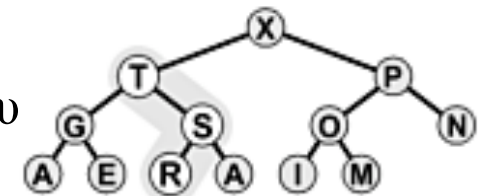
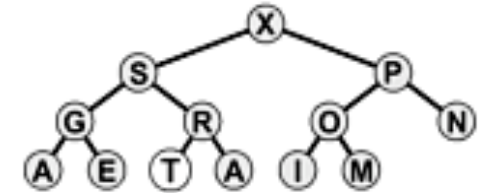


- Αναπαράσταση με πίνακα
  - Η ρίζα (κόμβος 1) βρίσκεται στη θέση 1 (η θέση 0 είναι κενή)
  - Τα παιδιά του κόμβου  $i$  είναι στις θέσεις  $2i$  και  $2i+1$
  - Ο γονέας του κόμβου  $i$  είναι στη θέση  $\text{floor}(i/2)$ 
    - Βασιζόμαστε στο ότι το δέντρο είναι πλήρες
  - Εύκολη μετάβαση από γονείς σε παιδιά και αντίστροφα



# Αλγόριθμοι σε σωρούς

- Όταν εισάγουμε ή εξάγουμε ένα στοιχείο στο σωρό ενδέχεται να παραβιαστεί η ιδιότητα του σωρού
- Αποκατάσταση ιδιότητας σωρού: περίπτωση 1
  - Το κλειδί ενός κόμβου είναι μεγαλύτερο από αυτό του γονέα του (έστω ότι τα υπόλοιπα κλειδιά είναι ok)
  - Συμβαίνει όταν εισάγουμε νέους κόμβους
    - Συνήθως οι εισαγωγές γίνονται στο τέλος του σωρού
  - Ανάδυση: Ανεβάζουμε τον κόμβο προς τα επάνω (swim)
    - Αν είναι μεγαλύτερος από τον πατέρα, θα είναι και από τον αδελφό



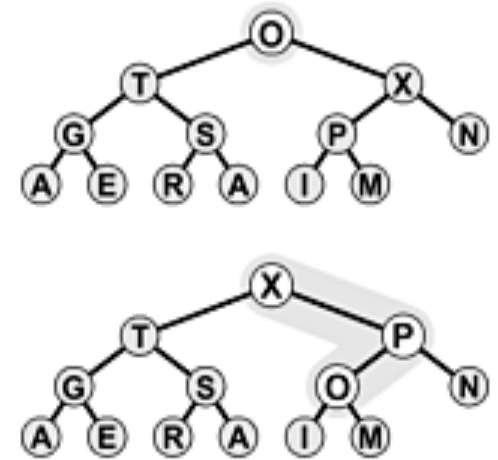
```
private void swim(int k) {  
    while (k > 1 && less(k/2, k)) {  
        exch(k, k/2); k = k/2; } }  
}
```

# Αλγόριθμοι σε σωρούς

- Αποκατάσταση ιδιότητας σωρού: περίπτωση 2

- Το κλειδί ενός κόμβου είναι μικρότερο από αυτά των παιδιών του
- Συμβαίνει όταν κάνουμε εξαγωγή και αντικατάσταση
- Κατάδυση: κατεβάζουμε τον κόμβο προς τα κάτω (sink)
- Ανεβάζουμε το μεγαλύτερο από τα παιδιά του

```
private void sink(int k, int N) {  
    while (2*k <= N) {  
        int j = 2*k;  
        if (j < N && less(j, j+1)) j++;  
        if (!less(k, j)) break;  
        exch(k, j); k = j; } }
```



# Αλγόριθμοι σε σωρούς

---

- Υλοποίηση ουράς προτεραιότητας με σωρό
  - Εισαγωγή: βάζουμε το στοιχείο στο τέλος του σωρού και κάνουμε swim μέχρι να αποκατασταθεί η ιδιότητα του σωρού
  - Αφαίρεση μεγίστου: ανταλλαγή ρίζας με τελευταίο στοιχείο, επιστροφή τελευταίου στοιχείου και sink της νέας ρίζας
- Κόστος πράξεων
  - Ύψος πλήρους δυαδικού δέντρου με  $N$  στοιχεία:  $\log N$
  - Σε κάθε λειτουργία διατρέχουμε ένα μονοπάτι από τη ρίζα ως κάποιο φύλλο
  - Εισαγωγή: το πολύ  $\log N$  συγκρίσεις
    - Στη χειρότερη περίπτωση μία σύγκριση ανά επίπεδο
  - Εξαγωγή μεγίστου: το πολύ  $2\log N$  συγκρίσεις
    - Δύο συγκρίσεις (με τα δύο παιδιά) ανά επίπεδο
  - $O(\log N)$  και για τις 2 λειτουργίες

# Αλγόριθμοι σε σωρούς

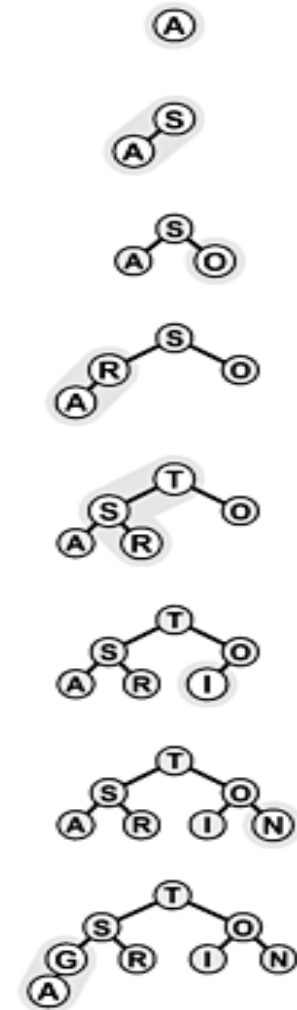
---

- Υλοποίηση ουράς προτεραιότητας με σωρό

```
class PQ {
    private boolean less(int i, int j) {
        return pq[i].less(pq[j]); }
    private void exch(int i, int j) {
        ITEM t = pq[i]; pq[i] = pq[j]; pq[j] = t; }
    private void swim(int k)
    private void sink(int k, int N)
    private ITEM[] pq; private int N;
    PQ(int maxN) { pq = new ITEM[maxN+1]; N = 0; }
    boolean empty() { return N == 0; }
    void insert(ITEM v) { pq[++N] = v; swim(N); }
    ITEM getMax() {
        exch(1, N); sink(1, N-1); return pq[N--]; } };
```

# Αλγόριθμοι σε σωρούς

- Κατασκευή σωρού από τυχαία στοιχεία
  - Διαδοχικές εισαγωγές: εισαγωγή στο τέλος και swim
  - Όταν ο σωρός έχει ήδη  $i$  στοιχεία, κόστος εισαγωγής =  $\log i$
  - Συνολικό κόστος για κατασκευή σωρού με  $N$  στοιχεία:  $\log 1 + \log 2 + \dots + \log N \leq N \log N$
  - Στη μέση περίπτωση απαιτεί γραμμικό χρόνο
    - Θα βελτιώσουμε τη χειρότερη περίπτωση σε λίγο
- Άλλες λειτουργίες ουράς προτεραιότητας:
  - Οι λειτουργίες αλλαγής προτεραιότητας και αφαίρεσης μπορούν να υλοποιηθούν σε χρόνο  $O(\log N)$

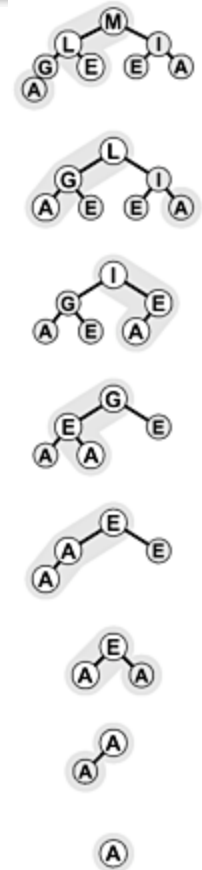


# Αλγόριθμοι σε σωρούς

- Απλή ταξινόμηση με σωρό

- Προσοχή: ο σωρός ΔΕΝ είναι ταξινομημένος
  - Η ιδιότητα του σωρού ισχύει μόνο μεταξύ γονέα-παιδιού
- 1ο βήμα: κατασκευάζουμε το σωρό
- 2ο βήμα: αφαιρούμε τα στοιχεία με τη σειρά
- Απαιτεί χρήση δεύτερου πίνακα (όπως η mergesort)
- Τρέχει σε  $O(N \log N)$

```
class Sort {  
    static void sort(ITEM[] a, int p, int r) {  
        int k; PQ pq = new PQ(r-p+1);  
        for (k = p; k <= r; k++) pq.insert(a[k])  
        for (k = r; k >= p; k--) a[k] = pq.getmax();  
    }  
}
```



# Ο αλγόριθμος heapsort

---

- Ταξινόμηση με σωρό χωρίς πρόσθετο πίνακα
  - Κατασκευή του σωρού στον ίδιο τον πίνακα  $a$ 
    - Θυσιάζουμε τη γενική υλοποίηση για λόγους απόδοσης
  - Δημιουργία υποσωρών από κάτω προς τα πάνω
  - Θεωρούμε τον  $a$  ως αναπαράσταση πλήρους δυαδικού δέντρου
    - Αρχικά όλα τα φύλλα είναι σωροί ενός στοιχείου
    - Αποκαθιστούμε την ιδιότητα του σωρού σε κάθε υποδέντρο καλώντας τη sink από κάτω προς τα πάνω
    - Όταν φτάσουμε στη ρίζα έχει μείνει ένας μόνο σωρός

# Ο αλγόριθμος heapsort

- Υλοποίηση heapsort
  - 1ο βήμα: κατασκευή του σωρού από κάτω προς τα πάνω στον πίνακα  $a$
  - 2ο βήμα: εξαγωγή των στοιχείων και τοποθέτηση στο τέλος
  - Υποθέτουμε τα στοιχεία είναι στις θέσεις 1 ως  $N$ , εύκολα προσαρμόζεται αν ήταν από  $p$  ως  $r$ 

```
for (int k = N/2; k >= 1; k--)  
    sink(k, N); //μετατροπή του a σε σωρό  
while (N > 1) {  
    exch(1, N);  
    sink(1, --N); }
```
  - Οι `sink` και `exch` εκτελούνται πάνω στον πίνακα  $a$  και όχι σε ΑΤΔ ουράς προτεραιότητας





# Ο αλγόριθμος heapsort

- Ανάλυση κόστους
- 1<sup>ο</sup> βήμα:  $O(N)$ 
  - Έστω ότι έχουμε ένα γεμάτο δέντρο (παρόμοια ανάλυση για άλλα δέντρα)
  - Π.χ.  $N = 127$  ή πιο γενικά  $N = 2^n - 1$  για κάποιο  $n$
  - Θα έχουμε 64 φύλλα
  - 32 ( $= 2^{n-2}$ ) σωρούς στο προτελευταίο επίπεδο
  - 16 ( $= 2^{n-3}$ ) σωρούς στο προπροτελευταίο επίπεδο
  - ...
  - Σε κάθε υποσωρό το κόστος της sink είναι όσο και το ύψος του υποσωρού
  - Συνολικό κόστος κατασκευής:  $\sum_{k=1}^n k 2^{n-k-1} = 2^n - n - 1 < N$

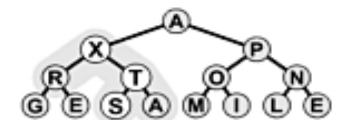
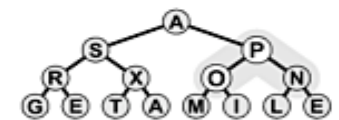
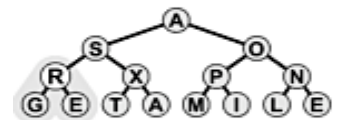
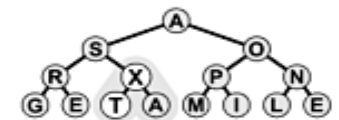
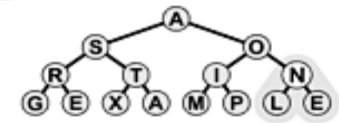
# Ο αλγόριθμος heapsort

---

- 2<sup>ο</sup> βήμα:
  - Κάθε εξαγωγή απαιτεί χρόνο  $O(\log N)$ , άρα συνολικά  $O(N \log N)$
- Συνολικά:  $O(N) + O(N \log N) = O(N \log N)$
- Στην πράξη η Quicksort παραμένει η πιο γρήγορη μέθοδος
- Η heapsort τρέχει σε χρόνο παρόμοιο με τη mergesort
- Δεν χρειάζεται όμως πρόσθετο χώρο (αντίθετα με τη mergesort)

# Ο αλγόριθμος heapsort

- Παράδειγμα ταξινόμησης με σωρό
  - Δημιουργία σωρού (σε μορφή δέντρου)
    - Τα στοιχεία ταξινομούνται μερικώς
  - Ταξινόμηση με βάση το σωρό (σε μορφή πίνακα)
    - Ουσιαστικά ταξινόμηση με επιλογή
    - Επιταχύνεται όμως η επιλογή!



```

A S O R T I N G E X A M P L E
A S O R T I N G E X A M P L E
A S O R T P N G E X A M I L E
A S O R X P N G E T A M I L E
A S O R X P N G E T A M I L E
A S P R X O N G E T A M I L E
A X P R T O N G E S A M I L E
X T P R S O N G E A A M I L E
    
```

```

T S P R E O N G E A A M I L X
S R P L E O N G E A A M I T X
R L P I E O N G E A A M S T X
P L O I E M N G E A A R S T X
O L N I E M A G E A P R S T X
N L M I E A A G E O P R S T X
M L E I E A A G N O P R S T X
L I E G E A A M N O P R S T X
I G E A E A L M N O P R S T X
G E E A A I L M N O P R S T X
E A E A G I L M N O P R S T X
E A A E G I L M N O P R S T X
A A E E G I L M N O P R S T X
A A E E G I L M N O P R S T X
    
```

# Ο αλγόριθμος heapsort

---

- Χρήση σωρού για επιλογή
  - Εντοπισμός των  $k$  μεγαλύτερων από τα  $N$  στοιχεία
  - Η ταξινόμηση λύνει το πρόβλημα σε χρόνο  $N \log N$
  - Ο σωρός λύνει το πρόβλημα σε γραμμικό χρόνο για μικρό  $k$
- 1η μέθοδος (προφανής)
  - Κατασκευάζουμε το σωρό σε χρόνο  $O(N)$
  - Αφαιρούμε  $k$  στοιχεία σε χρόνο  $2k \log N$
- 2η μέθοδος (όχι τόσο προφανής)
  - Κατασκευάζουμε έναν ανάποδο σωρό με  $k$  στοιχεία
    - Η εξαγωγή αφαιρεί το μικρότερο στοιχείο
  - Κάνουμε  $N-k$  εισαγωγές ακολουθούμενες από εξαγωγές του ελάχιστου
    - Κάθε φορά βγάζουμε το μικρότερο από  $k+1$  στοιχεία
  - Συνολικό κόστος  $2k + 2(N-k) \log k$